

แผนบริหารการสอนประจำบทที่ 4

หัวข้อเนื้อหา

- วาล์วควบคุมทิศทาง
- วาล์วควบคุมอัตราการไหล
- วาล์วควบคุมความดัน
- วาล์วปิด - เปิด และวาล์วผสม

วัตถุประสงค์เชิงพฤติกรรม

เมื่อศึกษาจบบทที่ 4 แล้วนักศึกษามารถ

1. แบ่งประเภทของวาล์วในระบบนิวแมติกส์ได้
2. บอกโครงสร้างของวาล์วในระบบนิวแมติกส์ได้
3. รู้วิธีการนำวาล์วไปควบคุมการทำงานของระบบอุตสาหกรรมได้อย่างเหมาะสม
4. อธิบายหลักการทำงานของวาล์วแต่ละประเภทได้

วิธีสอนและกิจกรรมการเรียนการสอน

1. วิธีสอน

- 1.1 การบรรยาย
- 1.2 การมีกิจกรรมในชั้นเรียน
- 1.3 การแบ่งกลุ่มทำการทดลอง

2. กิจกรรมการเรียนการสอน

- 2.1 จัดแบ่งกลุ่มเพื่อนำวาล์วบังคับทิศทาง วาล์วควบคุมอัตราการไหลและวาล์วควบคุมความดัน ทดลองต่อวงจรแล้วตรวจสอบว่าซึ่การทำงานของระบบโดยมีผู้สอนเป็นผู้ช่วยในการต่อวงจร แล้วทำการสรุป

2.2 ให้แต่ละกลุ่มน้ำเสนอการต่อวงจรพร้อมปัญหาที่เกิดขึ้นจากการฝึกปฏิบัติแล้วมีผู้สอนเป็นผู้สรุปอีกครั้ง

2.3 ให้แต่ละกลุ่มสรุปผลจากการนำเสนอเป็นเอกสาร พร้อมบอกร่วมกันวิธีการทำงานของว่าล้วแต่ละตัวพร้อมนำส่งผู้สอน

สื่อการเรียนการสอน

1. หนังสือ เอกสาร ตำราที่เกี่ยวข้อง
2. เครื่องหมายภาพ 3 มิติ
3. แผ่นใส
4. ชุดสาธิตนิวนแมติกส์

การวัดและการประเมินผล

1. ใช้วิธีการสังเกตและบันทึกผลเป็นระยะ
 - 1.1 สังเกตจากการตั้งใจเรียน
 - 1.2 การถามตอบ
 - 1.3 การมีส่วนร่วมในชั้นเรียน
2. วิธีการตรวจผลงานจากการปฏิบัติ
 - 2.1 การฝึกปฏิบัติตามแบบบูรณาการ 1 และ 2
 - 2.2 ตรวจรายงาน
 - 2.3 ความถูกต้องการต่อวงจรในระบบ

บทที่ 4

วาล์วในระบบนิวแมติกส์

วาล์วที่ควบคุมอุปกรณ์ทำงานในระบบนิวแมติกส์ให้ทำงานเป็นไปตามขั้นตอนของวงจร เพื่อให้การทำงานมีความสะดวกหรือมีความปลอดภัยในการทำงานและความคุณความดันในระบบให้เหมาะสมระบบนิวแมติกส์จึงประกอบไปด้วยชุดต้นกำลัง จะทำหน้าที่อัดอากาศความดันปกติให้มีความดันสูงขึ้น ได้แก่ เครื่องอัดลมหรือคอมเพรสเซอร์ อุปกรณ์ทำงานจะมีหน้าที่เปลี่ยนพลังงานลม อัดให้เป็นพลังงานกล ได้แก่ ระบบอุกสูบและมอเตอร์ลม เป็นต้น และอุปกรณ์ควบคุมจะทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของอุปกรณ์ให้ทำงานตามความต้องการ ได้แก่ วาล์ว เช่น ควบคุมความดัน ควบคุมให้รีมหรือหุ่นการทำงาน เป็นต้น

เพื่อความสะดวกในการเลือกใช้วาล์วให้เหมาะสมกับการบังคับและความคุณ ประวิทย์ ลิมประวัตินะ (2540, หน้า 107) จึงแบ่งประเภทของวาล์วนิวแมติกส์ได้ 4 ประเภทคือ

1. วาล์วควบคุมทิศทาง (directional control valves)
2. วาล์วควบคุมอัตราการไหล (flow control valves)
3. วาล์วควบคุมความดัน (pressure control valves)
4. วาล์วปิด - เปิด และวาล์วผสม (shut - off valve and combination valves)

วาล์วควบคุมทิศทาง

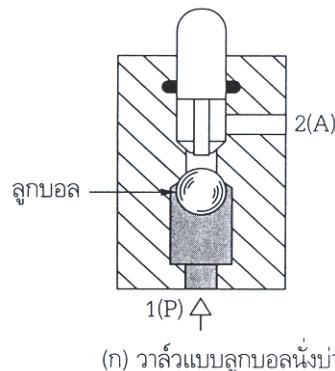
วาล์วควบคุมทิศทาง (directional control valves) ทำหน้าที่ควบคุมอุปกรณ์ต่าง ๆ ให้เคลื่อนที่ไปตามทิศทางของลม เช่น ควบคุมให้ลูกสูบทำงาน หรือควบคุมให้ลูกสูบถังดำเนินการทำงานโดยใช้หลักการควบคุมลมเข้า และออก การเคลื่อนวาล์วควบคุมทิศทางให้ทำงานหรือเปลี่ยนตำแหน่ง การทำงานมีอยู่หลายวิธีซึ่งขึ้นอยู่กับลักษณะการใช้งานและการออกแบบจะรักษาความสำคัญ เพราะต้องคำนึงถึงปัจจัยหลาย ๆ อย่าง เช่น อายุการใช้งานของวาล์ว ขนาดของวาล์วที่ให้ลมไหลผ่าน ได้ ตลอดจนถึงแรงที่จะใช้กಡวาล์วให้เคลื่อนที่ เป็นต้น วาล์วควบคุมทิศทางมีหลายแบบคือ

วาล์วแบบพอพเพต (poppet valve)

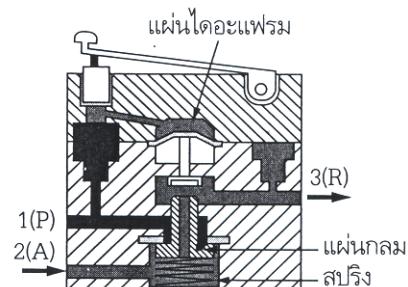
1. วาล์วแบบลูกบอนั่งบ่า (ball seat valve)
2. วาล์วแบบแผ่นกลมนั่งบ่า (disc seat valve)

วาล์วแบบเลื่อน (slide valve)

1. วาล์วแบบลูกสูบเลื่อน (piston slide valve)
2. วาล์วแบบลูกสูบและแผ่นเลื่อน (piston flat slide valve)
3. วาล์วแบบแผ่นหมุนหรือโรเตอร์ (plate slide valve, rotary slide valve)



(ก) วาล์วแบบลูกบอนนั่งบ่า



(ข) วาล์วแบบแผ่นกลมนั่งบ่า

ภาพที่ 4.1 โครงสร้างวาล์วควบคุมทิศทางแบบต่าง ๆ
พิมพ์ (ธิตารีย์ ณ มยา, 2546, หน้า 112)

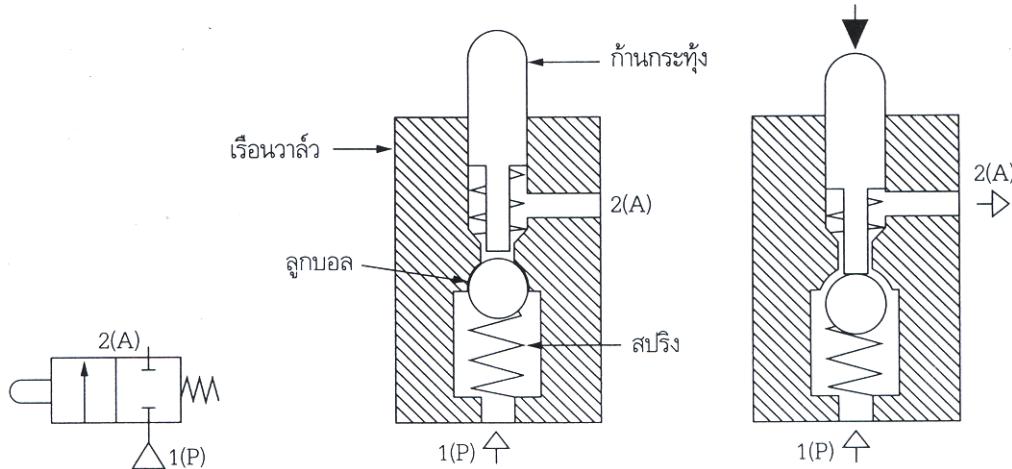
วาล์วแบบพอพเพต

วาล์วแบบพอพเพตเป็นวาล์วที่ทำหน้าที่ปิด – เปิดวาล์วโดยใช้ลูกบอนอลหรือแผ่นกลม เป็นตัวควบคุม มีโครงสร้างง่าย ๆ อยู่การใช้งานนานและการบำรุงของซีลไม้น้อยแต่มีข้อเสียคือ ต้องใช้แรงในการกดมากในการเลื่อนวาล์ว เนื่องจากมีแรงต้านของสปริง

1. วาล์วแบบลูกบอนนั่งบ่า

มีโครงสร้างง่าย ๆ ราคาถูกและมีขนาดเล็ก โดยใช้ลูกบอนปิด – เปิดทางลมเข้า – ออก และเลื่อนวาล์วโดยกลไกและเลื่อนกลับด้วยสปริง

วาล์วควบคุมทิศทาง 2/2 แบบลูกบอลนั่งบ่า แสดงได้ดังภาพที่ 4.2



ภาพที่ 4.2 วาล์วควบคุมทิศทาง 2/2 แบบลูกบอลนั่งบ่า

ที่มา (สูงษารีย์ ณมชา, 2546, หน้า 113)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปิด แรงสปริงจะดันลูกบอลให้ปิดที่บ่าของวาล์วเพื่อป้องกันลมไหลจาก 1(P)

ไป 2(A)

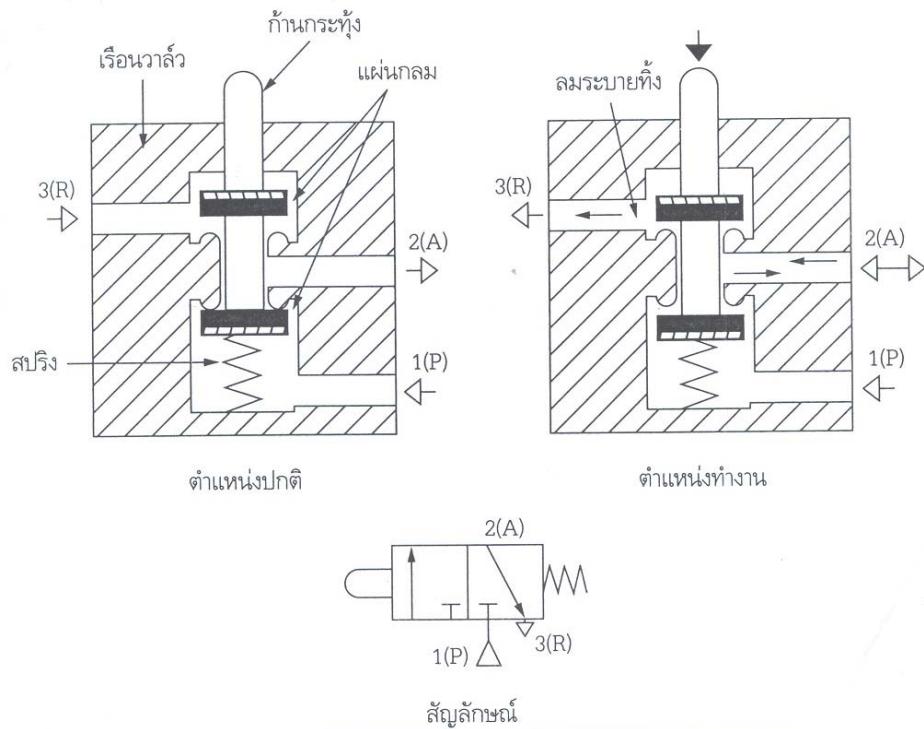
ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดก้านกระทุ้งลูกบอลเลื่อนจากบ่าของวาล์วโดยต้องอาศัยความดันลมและแรงดันจากสปริง จะทำให้ลมไหลจาก 1(P) ไป 2(A) ได้เมื่อปล่อยมือแรงดันสปริงจะดันให้ลูกบอลกลับตำแหน่งปิด

การนำไปใช้งาน ใช้ปิด - เปิด วงจรนิวแมติกส์

2. วาล์วแบบแผ่นกลมนั่งบ่าวาล์ว

โครงสร้างเป็นแผ่นกลมปิด - เปิดทางลมเพื่อเปิดพื้นที่ให้ลมผ่านมากอาชญาการใช้งานนานใช้แรงกดในการเลื่อนวาล์วน้อย วาล์วเลื่อนโดยใช้กลไกหรือมือกด เลื่อนกลับโดยสปริง

วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 ปกติปิด แบบแผ่นกลมนั่งบ่า瓦ล์วแสดงได้ดังภาพที่ 4.3



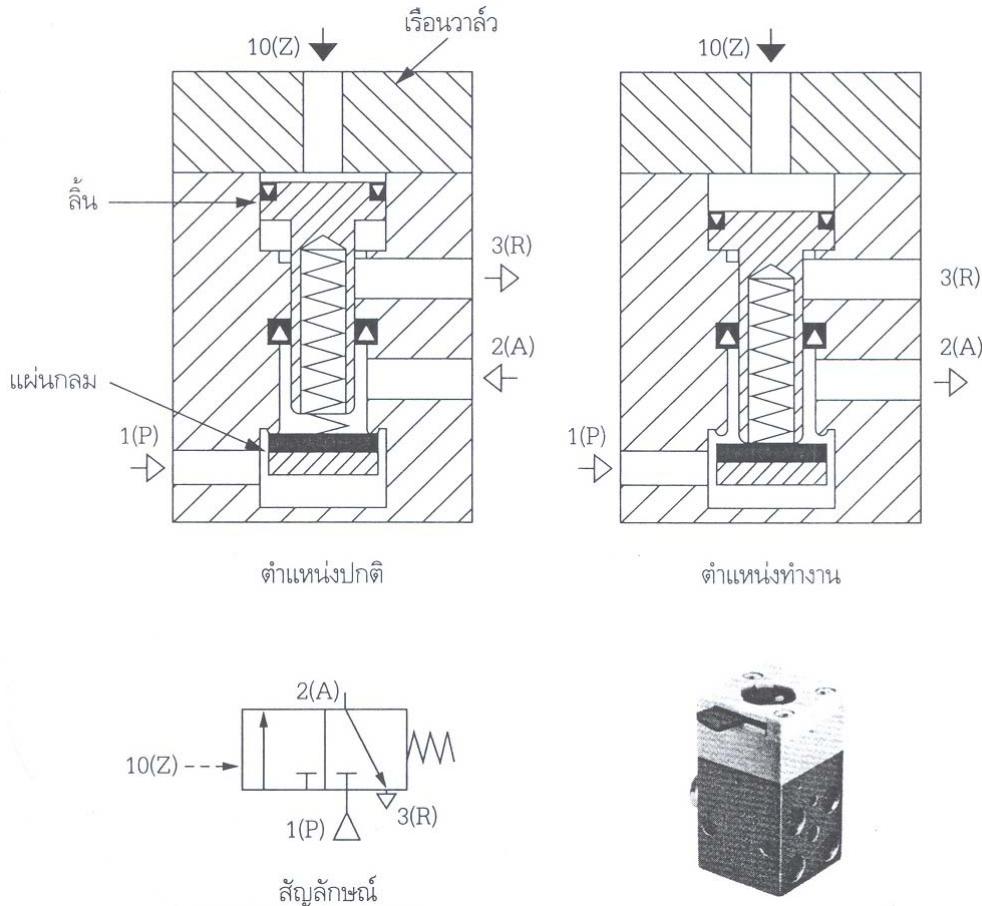
ภาพที่ 4.3 วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 ปกติปิด แบบแผ่นกลมนั่งบ่า瓦ล์ว ขบวนการเกิดการเหลื่อมลำที่มา (ธิตารีช ณมยา, 2546, หน้า 115)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปิด แผ่นซีลกลมจะปิดช่องทางลม 1(P) ส่วนท่อ 2(A) เปิดเพื่อให้ลมไหลดอกทาง 3(R)

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดก้านกระหุ้ง แผ่นซีลกลมจะเลื่อนจากบ่า瓦ล์วเพียงเล็กน้อยทำให้ลมไหลดอกจาก 1(P) ไป 2(A) และ 3(R) ทำให้ลมไหลดอกกันได้ ถ้ากดช้า ๆ หรือนาน ๆ จะทำให้มีลมระบายออกทิ้งไป ลักษณะแบบนี้เรียกว่า เกิดการเหลื่อมลำ (overlap) ทำให้ลมอัดที่จะนำไปใช้งานมีความดันไม่เพียงพอและไม่เหมาะสมที่จะนำมาใช้งาน ดังนั้นการกดจึงต้องกดก้านกระหุ้งให้สุดจะทำให้แผ่นซีลกลมตัวบนปิดช่องทางระหว่าง 1(P) ไป 2(A) แต่ลมจะไหลดอกจาก 1(P) ไป 2(A)

วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 ปกติปิดแบบแผ่นกลมนั่งบ่า วาล์วเลื่อนลิ้นไปด้วยลมดันเลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง แสดงได้ดังภาพที่ 4.4

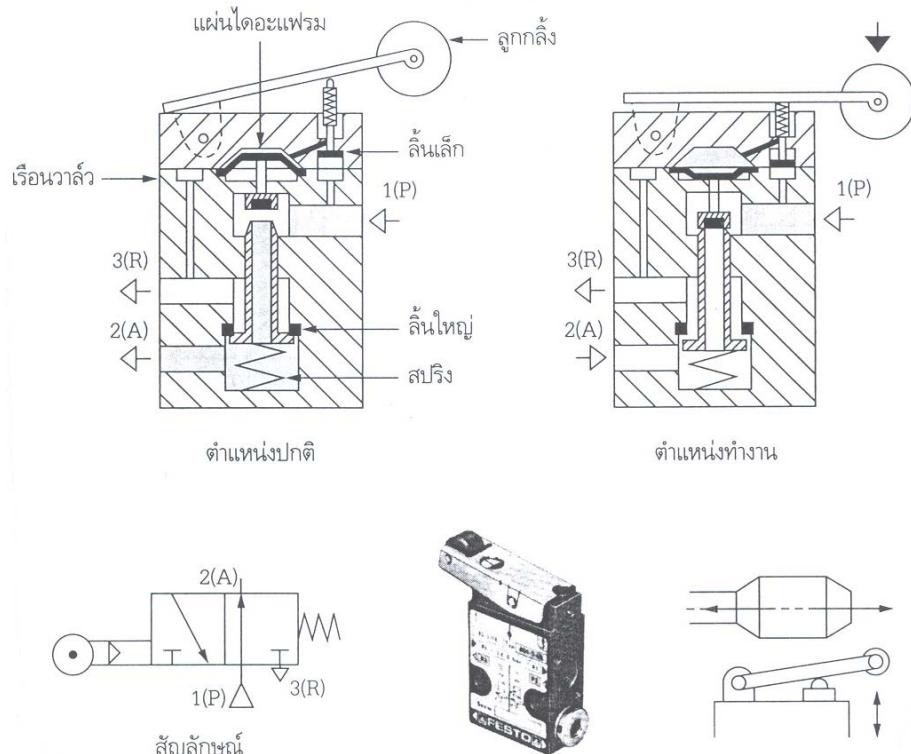


ภาพที่ 4.4 วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยลมอัด เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง
ที่มา (สูตรารีย์ ณมยฯ, 2546, หน้า 118)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปิด สปริงจะดันแผ่นซีลกลมปิด 1(P) ลมจาก 2(A) จึงร้ายไป 3(R)
ตำแหน่งการทำงาน เมื่อป้อนลมเข้าที่รู 10(Z) เอาชนะแรงสปริง ทำให้ลิ้นถูกดันให้เลื่อนลงไปดันแผ่นซีลกลม ลมจาก 1(P) จึงไหลผ่านไปออก 2(A) ส่วนท่อ 3(R) ปิด การกันรั่วมีประสิทธิภาพดี เนื่องจากแผ่นซีลกลมถูกดันให้อุดติดป่าด้วยแรงสปริงและลมจาก 1(P)
การนำไปใช้งาน ใช้ควบคุมการเคลื่อนที่ของระบบอุตสาหกรรมเดียวโดยวิธีควบคุมทางอ้อม

瓦ล์วควบคุมทิศทาง 3/2 ปกติเปิดเลื่อนลิ้นด้วยกลไกลูกกลิ้งกดและลมช่วยเลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง แสดงได้ดังภาพที่ 4.5



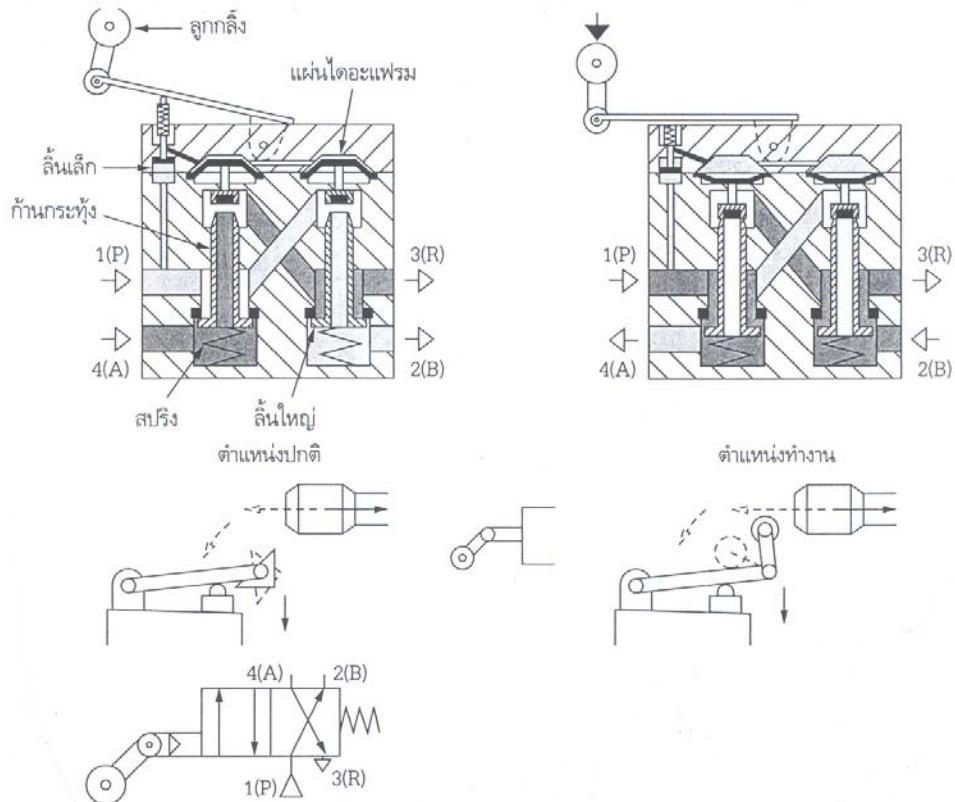
ภาพที่ 4.5 วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 ปกติเปิด เลื่อนลิ้นไปด้วยกลไกลูกกลิ้งกด และลมช่วยเลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง
ที่มา (ธุษารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 121)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปกติ ลมจาก 1(P) จะไปที่ลิ้นเล็ก และจะไหหล่อรูตรงก้านกระทุ้งตรงกลางของลิ้นใหญ่ออกทาง 2(A) ส่วนท่อ 3(R) ปิด

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อมีแรงกดที่ลูกกลิ้ง ทำให้ลิ้นเล็กเปิด ลมจาก 1(P) ส่วนหนึ่งไปจึงไปดันแผ่นไนโตรเจนให้ยุบตัวลง ทำให้ก้านกระทุ้งเลื่อนลง ลิ้นใหญ่ปิด ลมจาก 2(A) จึงระบายไป 3(R) เมื่อไม่มีแรงกดที่ลูกกลิ้ง สปริงจะดันก้านกระทุ้งให้เลื่อนกลับตำแหน่งปกติ แผ่นไนโตรเจนจึงเลื่อนปิด และลิ้นเล็กกลับสปริงดันปิด ลม 1(P) ไป 2(A) ท่อ 3(R) ปิด

วาร์គวนคุณทิศทาง 4/2 เลื่อนลินด้วยกลไกลูกกลิ้งกดทางเดียวและลมช่วยเลื่อนลินกลับด้วยสปริง แสดงได้ดังภาพที่ 4.6



ภาพที่ 4.6 วาร์គวนคุณทิศทาง 4/2 เลื่อนลินไปด้วยกลไกลูกกลิ้งทางเดียว และลมช่วยเลื่อนลินกลับด้วยสปริง

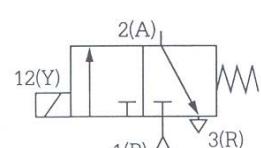
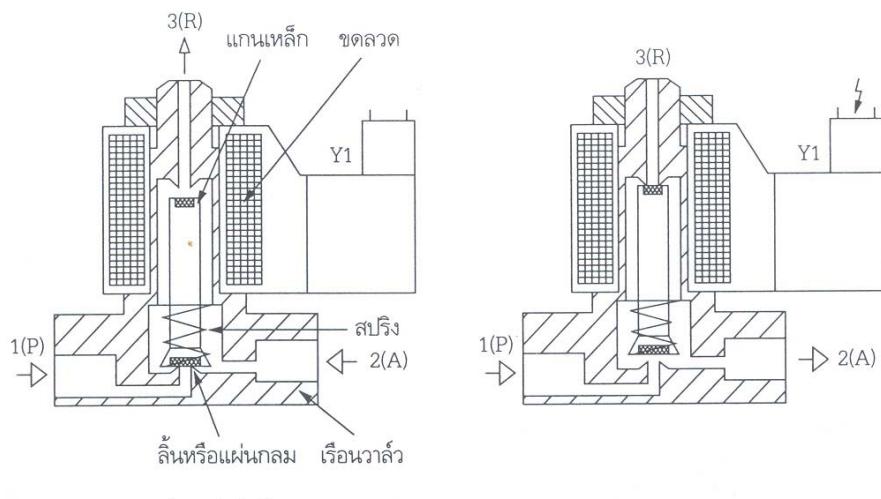
ที่มา (จิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 122)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งงปกติ ลมจาก 1(P) จะแยกไปที่ลินเล็กซึ่งปิดอยู่ และอีกส่วนจะไปผ่านรูตรงกลางลงมาด้านล่างแล้วออกที่ 2(B) ส่วนลมจาก 4(A) จะไหลผ่านด้านล่างของลินด้วยอุปกรณ์ด้านบนแล้วไหลผ่านลินด้วยวาออกที่ 3(R)

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดลูกกลิ้ง ทำให้ลินเล็กเปิด ลมจาก 1(P) จะเข้าไปช่วยดันให้แผ่นไโดะแฟร์มยุบตัวลงไปกดลินใหญ่ทั้งสองตัวให้เลื่อนลง ทำให้ลมจาก 1(P) ออกไปทาง 4(A) ส่วนลมจาก 2(B) จะระบายนไปทาง 3(R) เมื่อกดลูกกลิ้งไม่ลูกกด แรงสปริงจะดันแผ่นไโดะแฟร์มให้กลับตำแหน่งปกติ

วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 ปกติปิด เลื่อนลินด้วยขดลวดแม่เหล็กไฟฟ้า เลื่อนลินกลับด้วยสปริง และคงได้ดังภาพที่ 4.7



ลัญลักษณ์

ภาพที่ 4.7 วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 เลื่อนลินด้วยขดลวดแม่เหล็กไฟฟ้า
เลื่อนลินกลับด้วยสปริง
ที่มา (ธิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 123)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปกติ เมื่อยังไม่มีกระแสไฟไหลผ่านชุดลวดแม่เหล็กไฟฟ้า ก็จะยังไม่มีอำนาจแม่เหล็กสปริงจะดันให้ลิ้น 1(P) ปิด ลดจาก 2(A) ระบบออกทาง 3(R)

ตำแหน่งทำงาน เมื่อให้กระแสไฟไหลผ่านชุดลวดแม่เหล็กไฟฟ้า ทำให้เกิดอำนาจแม่เหล็กดึงดูดแกนเหล็กเลื่อนลิ้นให้เคลื่อนที่เป็นผลทำให้ลิ้นปิด ลดจาก 1(P) จะต่อถึง 2(A)

การนำไปทำงาน ใช้ควบคุมการเคลื่อนที่ของระบบอุปกรณ์ทางเดียวโดยใช้วงจรควบคุม เป็นระบบไฟฟ้ากระแสตรง 24 โวลต์

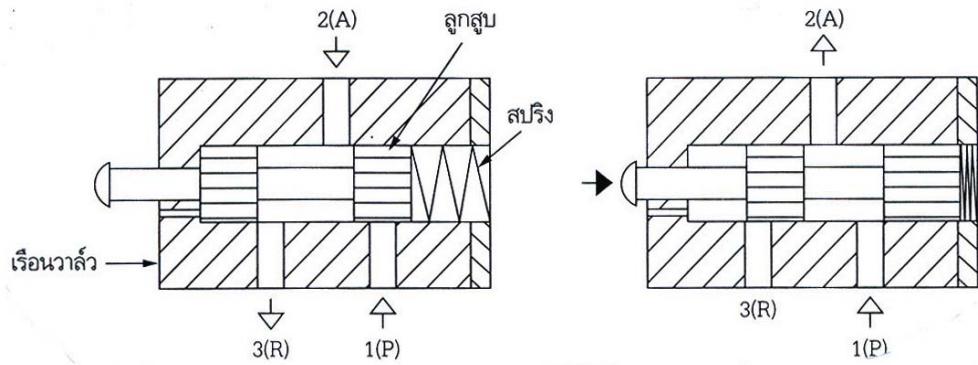
วาล์วแบบเลื่อน

วาล์วแบบเลื่อนเป็นวาล์วที่มีโครงสร้างภายในเป็นลูกสูบที่เคลื่อนที่ไปมาในเรือนวาล์ว มีหลายชนิดคือ แบบลูกสูบเลื่อน แบบลูกสูบและแผ่นเลื่อน แบบแผ่นหมุนหรือแบบโรตารี

วาล์วแบบลูกสูบเลื่อน

ลูกสูบจะเลื่อนไปมาภายในตัวเรือน การเลื่อนของลูกสูบจะใช้แรงเพียงเล็กน้อย เพราะไม่มีแรงต้าน เนื่องจากสปริงหรือแรงต้านจากลมอัดในทิศทางตรงข้าม การเลื่อนวาล์วสามารถทำได้หลายวิธีคือ ใช้กล้ำมเนื้อ กลไกลม ชุดลวดแม่เหล็กไฟฟ้า

วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 ปกติปิด เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ เลื่อนลิ้นกลับค้ายสปริง แสดงได้ดังภาพที่ 4.8



ภาพที่ 4.8 วาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 ปกติปิด เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ
เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง
ที่มา (ฐิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 125)

หลักการทำงาน

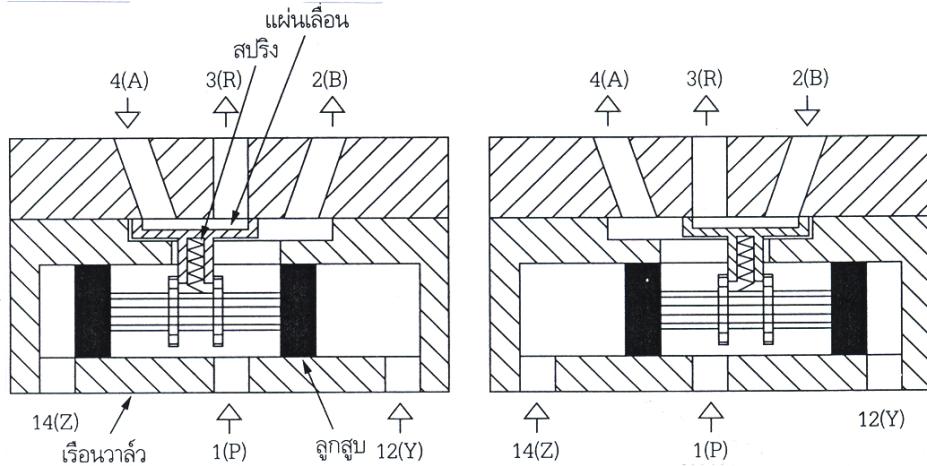
ตำแหน่งง่ายๆ สำหรับปิด ลิ้นจะดันลูกสูบเคลื่อนตัวมาทางซ้าย ทำให้ลมจาก 1(P) ปิด ลมจาก 2(A) จึงระบบไป 3(R)

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดก้านลูกสูบให้เลื่อนมาทางขวา ลมจาก 1(P) จะไหลไปที่ 2(A) ส่วนรู 3(R) ปิด เมื่อปล่อยมือ ลิ้นจะดันก้านลูกสูบให้เลื่อนกลับตำแหน่งง่ายๆ

วาล์วแบบลูกสูบและแผ่นเลื่อน

วาล์วแบบนี้ลูกสูบเลื่อนจะเป็นตัวบังคับแผ่นเลื่อนให้ควบคุมทิศทางลม ทำให้ลูกสูบมีการเสียดสีน้อย เพราะไม่ต้องเลื่อนผ่านรูลมเข้า-ออกใด ๆ ของซีล ดังนั้นส่วนที่เสียหรอบมากคือแผ่นเลื่อนแต่ได้มีการป้องกันการเสียหรอบให้เกิดขึ้นน้อยที่สุด คือ ที่แผ่นเลื่อนจะถูกแรงกดของสปริงภายในตัวมันและความดันจากลมอัดภายในวาล์ว

วาล์วควบคุมทิศทาง 4/2 แบบลูกสูบและแผ่นเลื่อน (เลื่อนลิ้นไปและกลับด้วยลม) แสดงได้ดังภาพที่ 4.9



ภาพที่ 4.9 วาล์วควบคุมทิศทาง 4/2 แบบลูกสูบและแผ่นเลื่อน
(เลื่อนลิ้นไปและกลับด้วยลม)

ที่มา (ธุรกิจารีช ณ ปัจจุบัน, 2546, หน้า 130)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งง่ายๆ ลูกสูบและแผ่นเลื่อนจะอยู่อิสระภายในตัวเรือนวาล์ว เพราะไม่มีสปริง ดันกลับทำให้ค้างอยู่ในตำแหน่งได้ก็ได้ ขึ้นอยู่กับแรงที่ควบคุมครั้งสุดท้ายที่ทำงาน

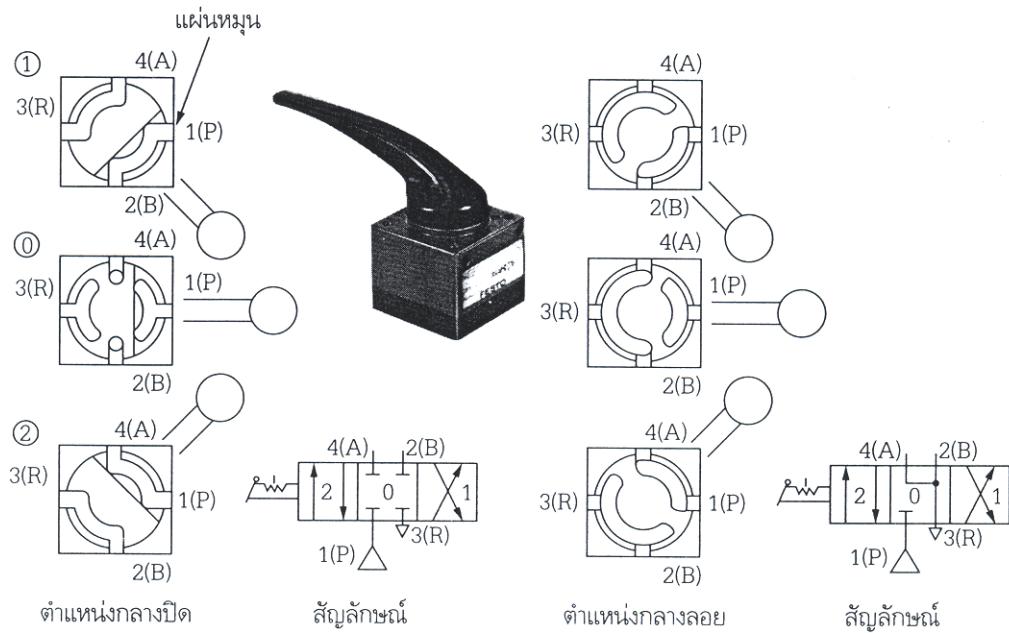
ตำแหน่งการทำงาน

ตำแหน่งที่ 1 ลมเข้า 12(Y) ลูกสูบจะถูกดันให้เลื่อนไปทางซ้าย และแผ่นเลื่อนซึ่งติดอยู่กับลูกสูบจะเลื่อนไป ทำให้ลมไหลจาก 1(P) ไป 2(B) ส่วนลมจาก 4(A) จะหายไป 3(R) เมื่อไม่มีลมที่ 12(Y) วาล์วจะยังคงค้างไม่เคลื่อนที่กลับ

ตำแหน่งที่ 2 ลมเข้าด้าน 14(Z) ลูกสูบจะถูกดันให้เลื่อนและแผ่นเลื่อนซึ่งติดอยู่กับลูกสูบจะเลื่อนกลับไปทางขวา ทำให้ลมไหลจาก 1(P) ไป 4(A) ส่วนลมจาก 2(B) จะหายไป 3(R)

วาล์วแบบแผ่นหมุนหรือแบบโรตารี

วาล์วแบบนี้จะมีโครงสร้างที่บังคับการทำงานด้วยมือหรือเท้า จะเป็นวาล์ว 3/3, 4/3 มี 3 ตำแหน่ง เป็นตำแหน่งทำงาน 2 ตำแหน่ง ตำแหน่งปกติ 1 ตำแหน่ง การเลื่อนลิ้นเป็นแบบหมุนโดยมีแผ่นหมุนซึ่งติดอยู่กับแขนโยกเป็นตัวเลื่อนเปลี่ยนตำแหน่งการจ่ายลม



ภาพที่ 4.10 วาล์วควบคุมทิศทาง 4/3 แบบແຜ່ນໜຸ້ມຸນຫຼືໂຣຕາວີ
ທຶນາ (ຈຸຕາວີຢີ ດນພາ, 2546, ໜ້າ 132)

หลักการทำงาน

1. วาล์วควบคุมทิศทาง 4/3 ຕໍ່ແໜ່ງກລາງປິດ

ຕໍ່ແໜ່ງປົກຕິ

ຕໍ່ແໜ່ງທີ່ 0 ປົກຕິແບນໄອກຈະອູ່ຕໍ່ແໜ່ງກລາງລມ 1(P) ຈະຄູກປິດແລະ 4(A), 2(B), 3(R) ປິດ

ຕໍ່ແໜ່ງກລາງທຳມາດ

ຕໍ່ແໜ່ງທີ່ 1 ໂອກແບນໄອກລົງມາລ່າງສຸດ ລມຈາກ 1(P) ຈະໄປທີ່ 2(B) ສ່ວນລມ
ຈາກ 4(A) ຮະບາຍໄປ 3(R)

ຕໍ່ແໜ່ງທີ່ 2 ໂອກແບນໄອກຂຶ້ນໄປບັນສຸດ ລມຈາກ 1(P) ໄປ 4(A) ສ່ວນລມຈາກ
2(B) ຮະບາຍໄປ 3(R)

2. วาล์วควบคุมทิศทาง 4/3 ຕໍ່ແໜ່ງກລາງລອຍ

หลักการทำงานເຊັ່ນເດີຍກັນກັບຕໍ່ແໜ່ງກລາງປິດ ເພີ້ມຕໍ່ແໜ່ງທີ່ 2 ລມ 1(P) ຈະປິດ
ສ່ວນລມຈາກ 4(A) ແລະ 2(B) ຈະຮະບາຍໄປ 3(R)

การนำไปใช้งาน ใช้ควบคุมทิศทางการเคลื่อนที่ของระบบอกรสูบทำงานสองทางให้ค้าง ตำแหน่งควบคุมโดยทางตรง

วงจรควบคุมการทำงานของระบบอกรสูบ

การควบคุมในระบบนิวแมติกส์แบ่งเป็น 2 ชนิด คือ

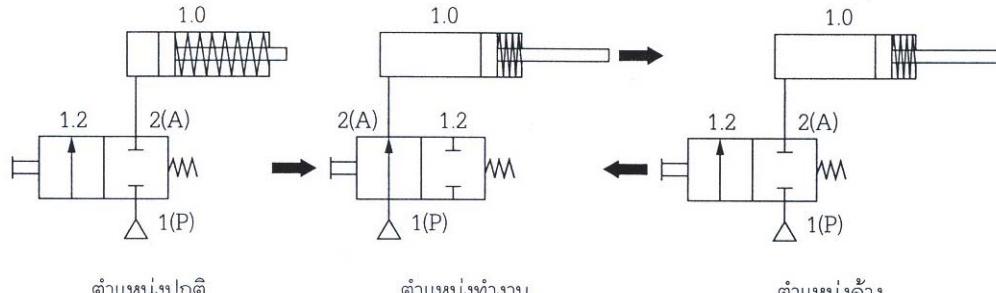
1. การควบคุมโดยทางตรง (direct control)
2. การควบคุมโดยทางอ้อม (indirect control)

การควบคุมโดยทางตรง

การควบคุมโดยทางตรงเป็นการต่อสายจากแหล่งจ่ายผ่านวาล์วควบคุมทิศทางไปยังระบบอกรสูบโดยตรง เหมาะสำหรับงานที่ตำแหน่งการควบคุมอยู่ใกล้ๆ กรณีทำงานคือระบบอกรสูบ

1. วงจรควบคุมระบบอกรสูบทางเดียว

ระบบอกรสูบทางเดียว ใช้วาล์ว 2/2 ปกติปิด เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง แสดงได้ดังภาพที่ 4.11



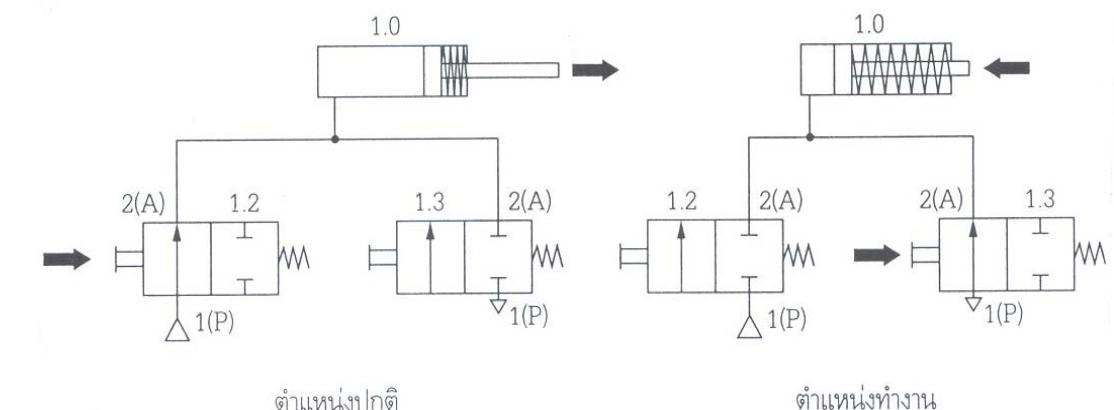
ภาพที่ 4.11 ระบบอกรสูบทางเดียว ใช้วาล์ว 2/2 ปกติปิด เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ^{เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง}

ที่มา (บี แทค, 2530, หน้า 16)

หลักการทำงาน

เมื่อความลึก 2/2 ทำให้ลมไหลจาก 1(P) ไป 2(A) จะเข้าระบบอุกสูบ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก เมื่อปล่อยมือ วาล์ว 2/2 จะเลื่อนกลับด้วยสปริง แต่ลูกสูบยังคงถูกดึงอยู่ เนื่องจากแรงตึงของสายรัดที่ดึงลูกสูบ

ระบบอุกสูบไม่สามารถระบายนอกหากลูกสูบจึงยังคงอยู่



ตำแหน่งปั๊ม

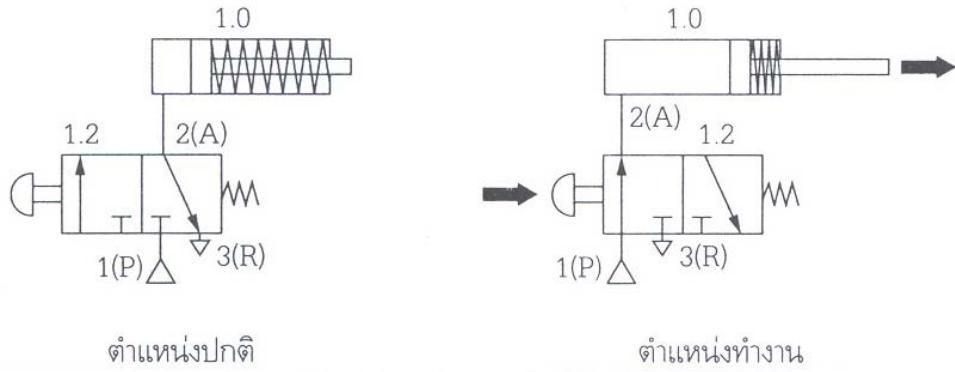
ตำแหน่งทำงาน

ภาพที่ 4.12 ระบบอุกสูบทางเดียว ใช้วาล์ว 2/2 ปั๊มปิด เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริงจำนวน 2 ตัว
ที่มา (บี แทค, 2530, หน้า 16)

หลักการทำงาน

เมื่อความลึก 2/2(1.2) ทำให้ลมไหลจาก 1(P) ไป 2(A) เข้าระบบอุกสูบ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก เมื่อปล่อยมือ วาล์ว 2/2(1.2) จะเลื่อนกลับด้วยสปริง แต่ลูกสูบยังคงถูกดึงอยู่ ต่อมากด วาล์ว 2/2(1.3) ทำให้ลมไหลจากระบบอุกสูบออกทาง 2(A) ไป 1(P) ระบายน้ำสู่บรรยายกาศ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับด้วยแรงสปริงภายใน

ระบบอกรสูบทางเดียว ใช้วาล์ว 3/2 ปกติปิด เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริงแสดงได้ดังภาพที่ 4.13



ภาพที่ 4.13 ระบบอกรสูบทางเดียว ใช้วาล์ว 3/2 ปกติปิด เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ
เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง
ที่มา (ธนารัตน์ แต้วัฒนา, 2541, หน้า 59)

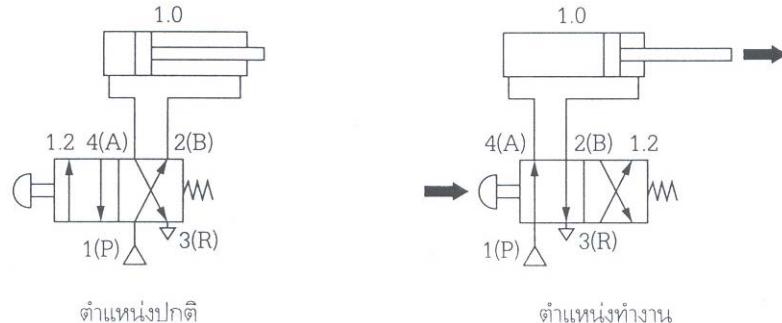
หลักการทำงาน

ตำแหน่งปกติ วาล์ว 3/2 ตำแหน่งปกติปิด ลม 1(P) ถูกปิด ไม่มีลมไปที่ระบบอกรสูบ ลูกสูบจึงยังไม่เคลื่อนที่

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดวาล์ว 3/2 ลมจะไหลจาก 1(P) ไป 2(A) เช้าระบบอกรสูบ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก ส่วน 3(R) จะปิด เมื่อปล่อยวาล์ว สปริงจะดันวาล์วให้เลื่อนกลับตำแหน่งปกติ ลมในระบบอกรสูบจะหายออกผ่าน 3(R) สู่บรรยากาศ ลูกสูบจะเคลื่อนที่กลับด้วยแรงสปริงภายใน

2. วงจรควบคุมระบบอกรสูบทำงานสองทาง

ระบบอกรสูบทำงานสองทาง ใช้วาล์ว 4/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริงแสดงได้ดังภาพที่ 4.14



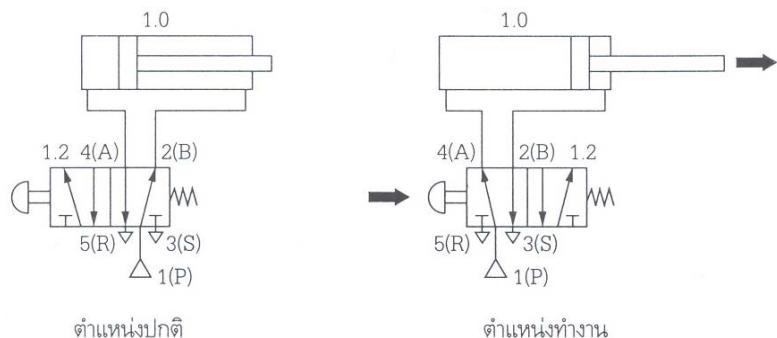
ภาพที่ 4.14 ระบบอคสูบทำงานสองทาง ใช้วาล์ว 4/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง ที่มา (ธิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 135)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปิด วาล์ว 4/2 จะต่อลมจาก 1(P) ไป 2(B) เข้าระบบอคสูบด้านก้านสูบ เพื่อบังคับให้ลูกสูบอยู่ภายในระบบอคสูบ

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดวาล์ว 4/2 ลมจะไหลจาก 1(P) ไป 4(A) เข้าระบบอคสูบ ด้านลูกสูบ ลูกสูบจะเคลื่อนที่ออกพร้อมๆ กันนั่นลมจากด้านก้านลูกสูบจะไหลผ่าน 2(B) ไป 3(R) สู่บรรยายกาศ เมื่อปล่อยมือจากวาล์ว สปริงจะดันวาล์วให้เลื่อนกลับตำแหน่งปิด ลมจะไหลจาก 1(P) ไป 2(B) เข้าระบบอคสูบด้านก้านสูบ และลมจากด้านลูกสูบจะไหลผ่าน 4(A) ไป 3(R) สู่บรรยายกาศ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ

ระบบอคสูบทำงานสองทาง ใช้วาล์ว 5/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง แสดงได้ดังภาพที่ 4.15



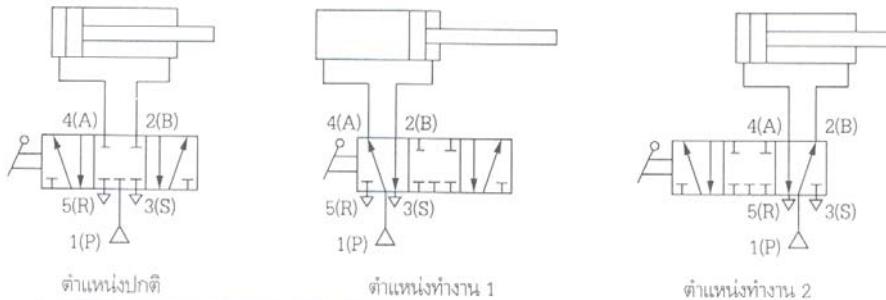
ภาพที่ 4.15 ระบบอคสูบทำงานสองทาง ใช้วาล์ว 5/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง ที่มา (ธิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 136)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปกติ วาล์ว 5/2 จะต่อลมจาก 1(P) ไป 2(B) เข้าระบบอุกสูบด้านก้านสูบ เพื่อให้ลูกสูบอยู่ภายในระบบอุกสูบ

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดวาล์ว 5/2 ลมจะไหลจาก 1(P) ไป 4(A) เข้าระบบอุกสูบด้านลูกสูบและลมจากด้านก้านสูบจะไหลผ่าน 2(B) ไป 3(S) รู 5(R) ปิด ลูกสูบจะเคลื่อนที่ออก เมื่อปล่อยมือวาล์วเลื่อนกลับด้วยสปริง ลมจะไหลจาก 1(P) ไป 2(B) เข้าระบบอุกสูบด้านก้านสูบ ลมจากด้านลูกสูบจะไหลผ่าน 4(A) ระบายออก 5(R) รู 3(S) ปิด ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ

ระบบอุกสูบทำงานสองทาง ใช้วาล์ว 5/3 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือโยก ตำแหน่งกลางปิด แสดงได้ดังภาพที่ 4.16



ภาพที่ 4.16 ระบบอุกสูบทำงานสองทาง ใช้วาล์ว 5/3 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือโยก ตำแหน่งกลางปิดที่มา (ธุثارีช ณมยา, 2546, หน้า 138)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปกติ ลูกสูบจะอยู่ภายในระบบอุกสูบ ใช้วาล์ว 5/3 ตำแหน่งกลางปิดหมวดตำแหน่งการทำงาน โยกวาล์วเลื่อนมาตำแหน่งทำงาน 1 ทำให้ลมผ่านรู 1(P) ไป 4(A) เข้าระบบอุกสูบด้านลูกสูบ ลมจากด้านก้านสูบจะระบายผ่าน 2(B) ไป 3(S) รู 5(R) ปิด ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่

โยกวาล์วกลับมาตำแหน่งปกติ ทำให้ลูกสูบยังไม่สามารถกลับໄได้ เพราะรูลมปิดหมวด โยกวาล์วมาตำแหน่งทำงาน 2 ทำให้ลมผ่าน 1(P) ไป 2(B) เข้าระบบอุกสูบด้าน ก้านสูบลมจากด้านลูกสูบจะระบายผ่าน 4(A) ไป 5(R) รู 3(S) ปิด ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ

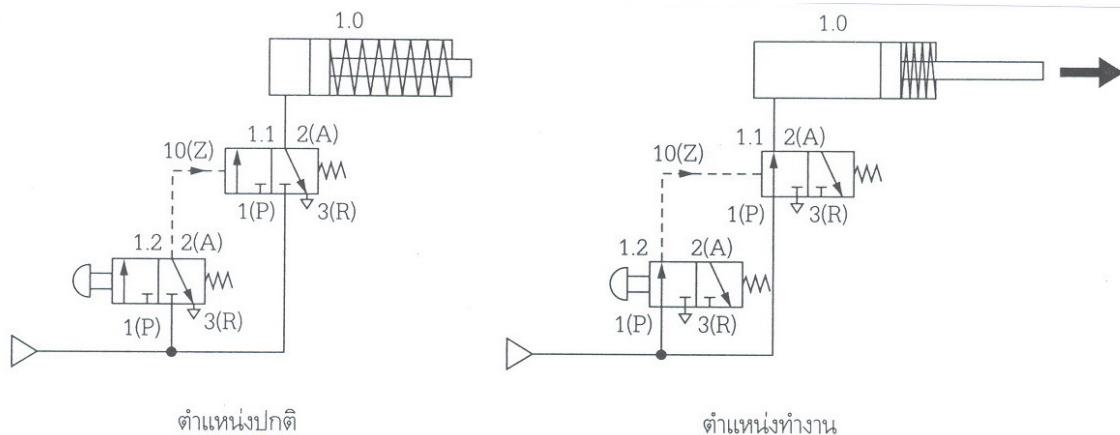
ขณะที่ไยกวาว้าให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก สามารถที่จะไยกวาว้าให้กลับมาตำแหน่งกลาง เพื่อให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออกและหยุดค้างในตำแหน่งที่ต้องการ ได้ระหว่างช่วงชัก แต่ถ้าระบบออกแบบรับภาระอยู่จะหยุดตามตำแหน่งที่ต้องการไม่ได้ เพราะพื้นที่หน้าตัดของระบบออกแบบหันด้านข้างไม่เท่ากัน ทำให้ล้มยุบตัวลง

การควบคุมโดยทางอ้อม

การควบคุมโดยทางอ้อมเป็นการต่อคอมจากแหล่งจ่ายผ่านวาล์วควบคุมทิศทางไปบังคับให้วาล์วหลักการทำงาน แล้วคอมจากแหล่งจ่ายจะให้ผลผ่านวาล์วหลักกลับไประบบออกแบบสูบ หมายความว่า งานที่จุดควบคุมอยู่ห่างจากอุปกรณ์ทำงานคือระบบออกแบบ เป็นการแก้ความคันตอกในสาย ซึ่งทำให้ความดันลมไปดันระบบออกแบบลดลง และกรณีระบบออกแบบขนาดใหญ่ เมื่อใช้วาล์วควบคุมทิศทางซึ่งมีขนาดเล็กความดันลมที่ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่มีน้อย ไม่เพียงพอที่จะเคลื่อนที่ทันทีทันใจ จึงต้องรอเวลาสะสมปริมาณลม ดังนั้นจึงใช้วาล์วหลักซึ่งมีขนาดท่อลมใหญ่กว่าและสามารถต่อใกล้กับอุปกรณ์ทำงาน

1. วงจรควบคุมระบบออกแบบทางเดียว

ระบบออกแบบทางเดียว ใช้วาล์ว 3/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ ควบคุมวาล์ว 3/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยลมดัน เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริงแสดงได้ดังภาพที่ 4.17



ภาพที่ 4.17 ระบบออกแบบทางเดียว ใช้วาล์ว 3/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ ควบคุมวาล์ว 3/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยลมดัน เลื่อนลิ้นกลับด้วยสปริง
ที่มา (ธิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 139)

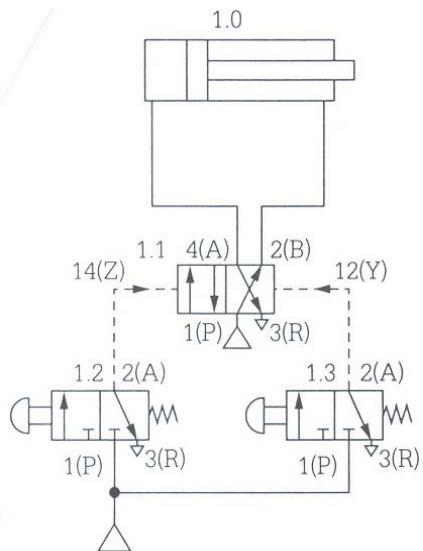
หลักการทำงาน

ตำแหน่งปกติ ลูกสูบจะอยู่ในระบบอกรูบด้วยแรงสปริงภายใน ลมจากแหล่งจ่ายจึงถูกปิด

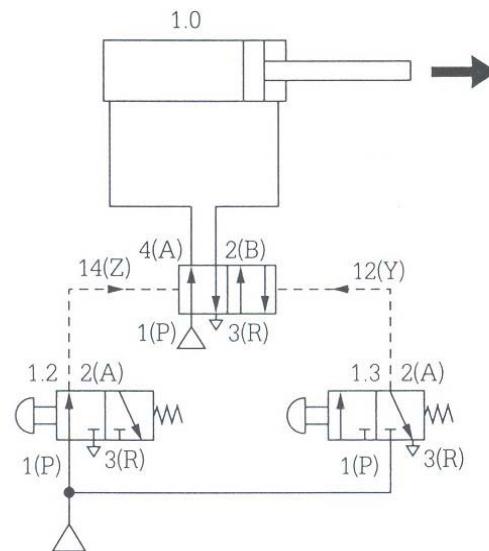
ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดวาล์ว 3/2(1.2) ลมจะไหลจาก 1(P) ไป 2(A) เข้าห้อง 10(Z) ของวาล์ว 3/2(1.1) เลื่อนกลับด้วยลม (กลับด้วยสปริง) ทำให้วาล์วหลัก 3/2(1.1) เลื่อน ลมไหลจาก 1(P) ไป 2(A) เข้าระบบอกรูบ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก เมื่อปล่อยมือจากวาล์ว 3/2(1.2) จะเลื่อนกลับด้วยสปริง ลม 10(Z) ก็สามารถระบายนอกโดยผ่าน 2(A) ไป 3(R) ทำให้วาล์วหลัก 3/2(1.1) เลื่อนกลับด้วยสปริง ลมจากกระบวนการอกรูบระบายนอกโดยผ่าน 2(A) ไป 3(R) ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับด้วยสปริงภายใน

2. วงจรควบคุมระบบอกรูบทำงานสองทาง

ระบบอกรูบทำงานสองทาง ใช้วาล์ว 3/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ 2 ตัว และวาล์ว 4/2 เลื่อนลิ้นไป และเลื่อนลิ้นกลับด้วยลมแสดงได้ดังภาพที่ 4.18



ตำแหน่งปกติ



ตำแหน่งทำงาน

ภาพที่ 4.18 ระบบอกรูบทำงานสองทาง ใช้วาล์ว 3/2 เลื่อนลิ้นไปด้วยมือ 2 ตัว และวาล์ว 4/2 เลื่อนลิ้นไปและเลื่อนลิ้นกลับด้วยลม

ที่มา (ธิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 140)

หลักการทำงาน

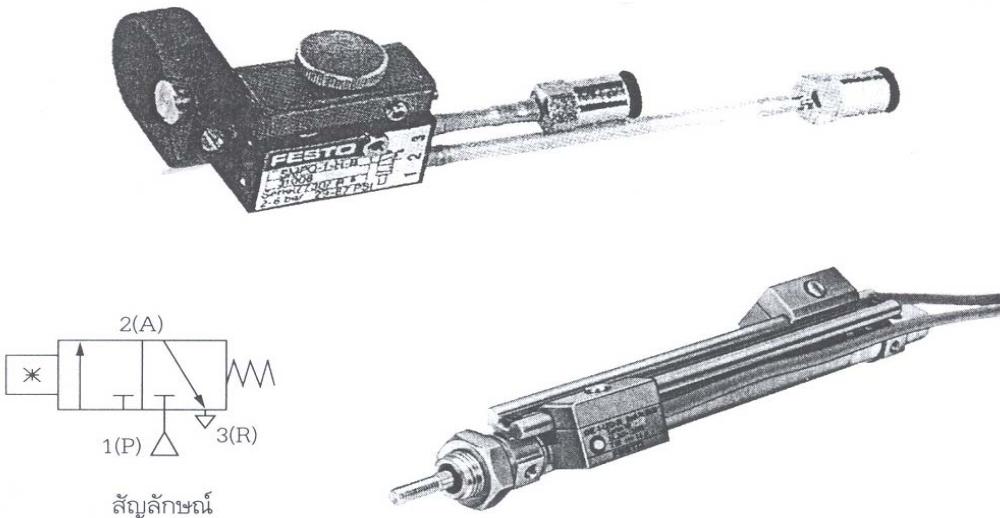
ตำแหน่งปกติ ลูกสูบจะอยู่ภายในระบบอุกสูบ โดยลมจากแหล่งจ่ายผ่านวาล์วหลัก 1(P) ไป 2(B) เข้าระบบอุกสูบด้านก้านสูบ ส่วนลมจากท่อ 4(A) ระบายนี้ไป 3(R)

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อกดวาล์ว 3/2(1.2) ทำให้ลมไหลจาก 1(P) ไป 2(A) เข้า 14(Z) ทำให้วาล์วหลัก 4/2(1.1) เลื่อน ลมไหลจาก 1(P) ไป 4(A) เข้าระบบอุกสูบด้านลูกสูบ และ ลมจากด้านก้านระบายนี้ผ่าน 2(B) ไป 3(R) ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก เมื่อปล่อยมือวาล์ว 3/2(1.2) เลื่อนกลับด้วยสปริง แต่ลูกสูบยังคงค้างอยู่ เพราะวาล์ว 4/2(1.1) ไม่มีความดันให้เลื่อนกลับ ต้องกด วาล์ว 3/2(1.3) อีกตัว ทำให้ลมไหลจาก 1(P) ไป 2(A) เข้า 12(Y) ทำให้วาล์วหลัก 4/2(1.1) เลื่อนกลับลมเข้าระบบอุกสูบด้านก้านสูบ ลมด้านลูกสูบระบายนี้ ลูกสูบจะเคลื่อนที่กลับ

นิวแมติกส์รีดสวิตช์

นิวแมติกส์รีดสวิตช์ (pneumatic reed switch) เป็นสวิตช์ที่ทำงานโดยไม่ต้องสัมผัส แต่ อาศัยแม่เหล็กเป็นตัวสั่งให้วาล์วทำงาน ซึ่งธีราเรีย ณ ญา (2546, หน้า 142) กล่าวว่าวัตถุประสงค์ของ นิวแมติกส์สวิตช์คือการตรวจเช็คการมาถึงของลูกสูบในตำแหน่งช่วงชักที่กำหนดแล้วสั่งให้เกิดการ กระทำขั้นตัดไปโดยสัญญาณ เมื่อลูกสูบยังไม่มาถึงตำแหน่งที่กำหนด ดังนั้นจึงเป็นการป้องกันความ เสี่ยงของอุปกรณ์จึงทำให้การทำงานมีความปลอดภัย แสดงได้ดังภาพที่ 4.19

ระบบอุกสูบมีมากหลายชนิดบางชนิดมีโครงสร้างพิเศษตามการใช้งานและวัตถุประสงค์ มีระบบอุกสูบหลายชนิดลูกพัฒนาขึ้นตามความก้าวหน้าของการใช้งาน ทั้งนี้เพื่อส่งเสริมความมุ่งหมาย ในการควบคุมมลพิษและประหยัด ระบบอุกสูบรีดสวิตช์สามารถใช้ตรวจจับตำแหน่งพร้อมโซลินอยด์ วาล์ว ซึ่งเป็นการรวมระบบอุกสูบและโซลินอยด์ไว้ในเดียว กัน และระบบอุกสูบนี้ไม่ต้องหล่อเลี่น จากระยะห่างน้ำมันหล่อเลี่นที่ประปันในลมระบายนอก จึงเป็นการควบคุมมลพิษไปในตัว



ภาพที่ 4.19 นิวแมติกส์รีดสวิตซ์และการติดตั้งที่ระบบอุกสูบ

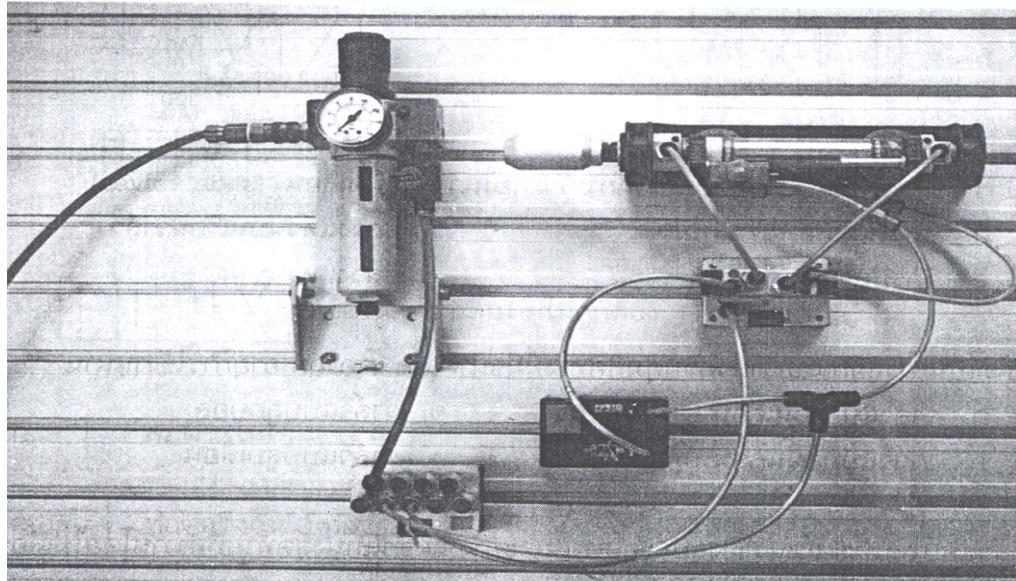
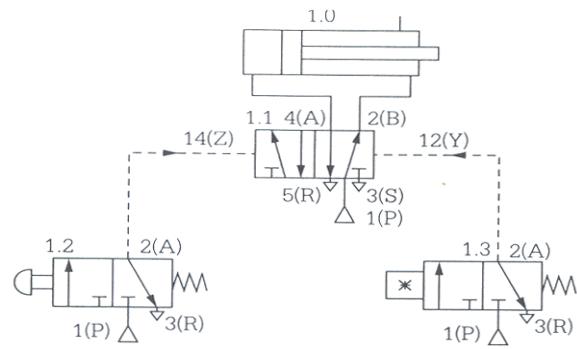
เป็นว辄ัว 3/2 การเลื่อนว辄ัวให้ทำงานด้วยอำนาจแม่เหล็ก และติดตั้งร่วมกับระบบอุกสูบ พิเศษที่มีแม่เหล็กถาวรรูปวงแหวนติดตั้งที่ลูกสูบ

หลักการทำงาน

ตำแหน่งงปกดิ นิวแมติกส์รีดสวิตซ์ยังไม่มีการเหนี่ยวนำแม่เหล็กว辄ัว 3/2 ยังคงอยู่ในตำแหน่งปกดปด

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อลูกสูบเคลื่อนที่มายังตำแหน่งที่นิวแมติกส์รีดสวิตซ์ติดตั้งอยู่ สามารถแม่เหล็กจากลูกสูบจะเหนี่ยวนำให้ว辄ัว 3/2 ทำงาน ลมจาก 1(P) ไป 2(A) เมื่อลูกสูบเคลื่อนที่จากตำแหน่งที่ติดตั้งรีดสวิตซ์ทำให้ว辄ัว 3/2 หมดอำนาจ แม่เหล็กเหนี่ยวนำ ว辄ัว 3/2 จะเลื่อนกลับด้วยสปริง

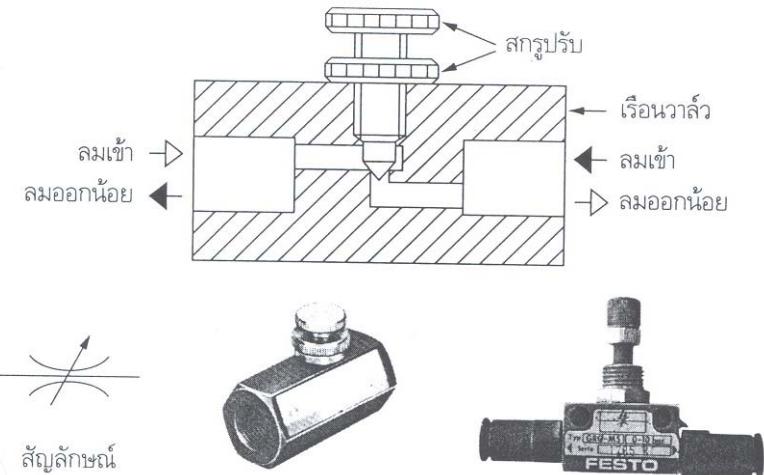
การนำไปใช้งาน ใช้ติดตั้งที่ตัวระบบอุกสูบ เหนาะสำหรับใช้ในงานที่มีปัญหาเกี่ยวกับพื้นที่ในการติดตั้งจำกัด โดยติดตั้งแทนว辄ัวทำงานด้วยกลไกลูกกลิ้งกด ดังภาพที่ 4.20 เมื่อคดว辄ัว 3/2(1.2) ลูกสูบจะเคลื่อนที่ออกกลิ้งตำแหน่งที่ติดตั้งรีดสวิตซ์ (1.3) สามารถแม่เหล็กที่ลูกสูบจะเหนี่ยวนำให้นิวแมติกส์รีดสวิตซ์ทำงาน ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ หลักการทำงานแสดงได้ดังภาพที่ 4.20



ภาพที่ 4.20 ว่างจรการต่อระบบออกสูบโดยใช้バルブแม่ติกส์รีดสวิตซ์

วาล์วควบคุมอัตราการไหล

วาล์วควบคุมอัตราการไหล (flow control valves) คือ วาล์วที่ควบคุมปริมาณลมให้น้อยลง ควบคุมได้ทั้ง 2 ทาง คือ เมื่อลมเข้า ทาง P ปริมาณลมจะผ่านช่องแคบ ทำให้ปริมาณลมไหลผ่านไปได้น้อยกว่าปกติ และเมื่อเอาลมเข้าอีกด้าน ลมก็ถูกควบคุมเข่นกันสามารถปรับสเกลเปิดลิ๊นวาล์วให้ปริมาณลมไหลผ่านน้อยหรือมากตามต้องการแสดงได้ดังภาพที่ 4.21 ซึ่งจิตราร์ย์ อมยา (2546, หน้า 148) กล่าวว่า วาล์วควบคุมอัตราการไหลแบ่งตามโครงสร้างและลักษณะการทำงานได้ 2 ชนิด คือ วาล์วควบคุมอัตราการไหลชนิดปรับการไหลไม่ได้และชนิดปรับการไหลได้



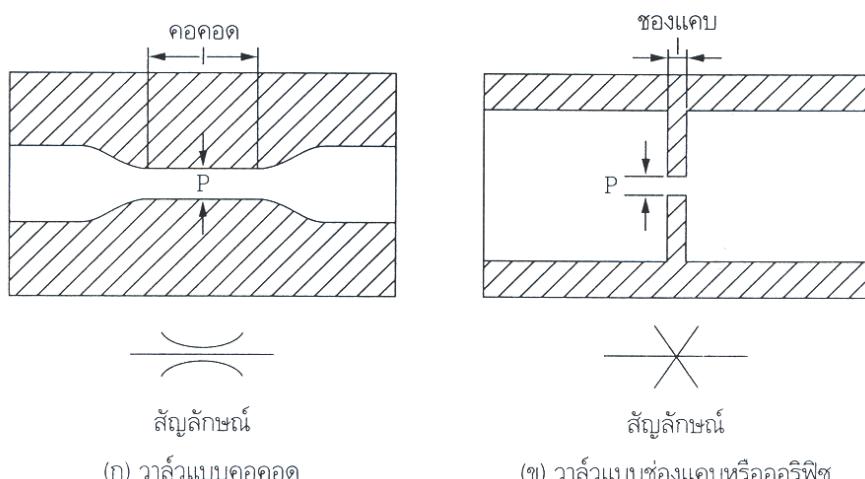
ภาพที่ 4.21 วัสดุควบคุมอัตราการไหล

1. วัสดุควบคุมอัตราการไหลชนิดปรับการไหลไม่ได้

วัสดุควบคุมอัตราการไหลชนิดปรับการไหลไม่ได้แบ่งออกเป็น 2 แบบ ได้แก่

1.1 แบบคอกอด (throttle or restrictor valve) ความขาวของช่องแคบมากกว่าเส้นผ่านศูนย์กลางท่อลมเข้า

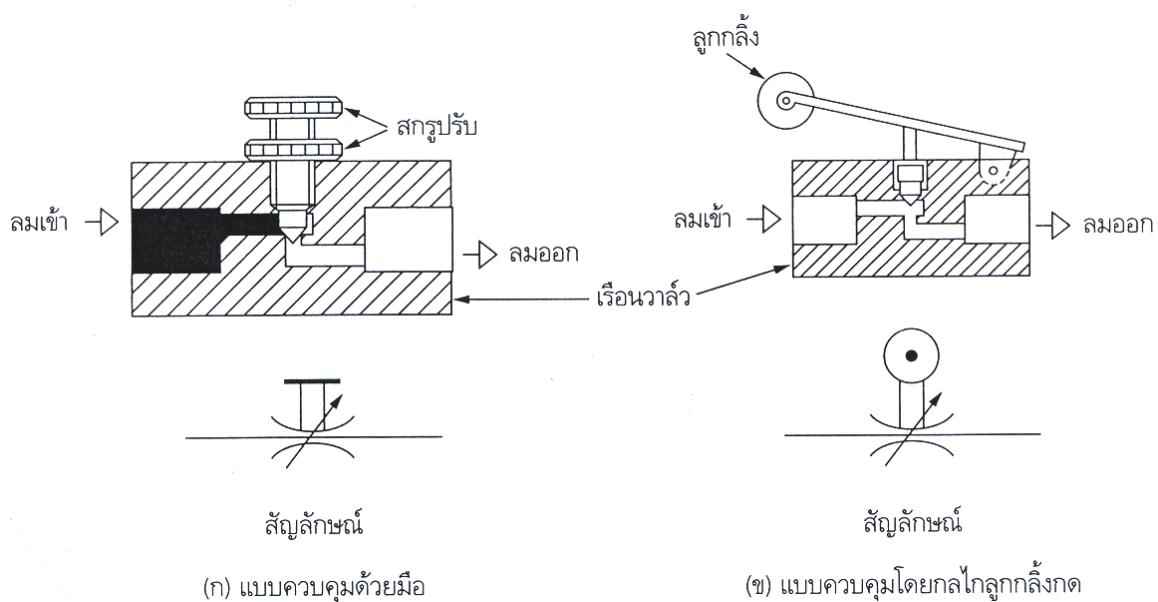
1.2 แบบช่องแคบ หรือออริฟิซ หรือไ/doะแฟร์ม (orifice plate or diaphragm valve) ความขาวของช่องแคบสั้นกว่าเส้นผ่านศูนย์กลางท่อลมเข้า



ภาพที่ 4.22 วัสดุควบคุมอัตราการไหลชนิดปรับการไหลไม่ได้

2. ว่าล้วความคุณอัตราการไอลชนิดปรับการไอลได้

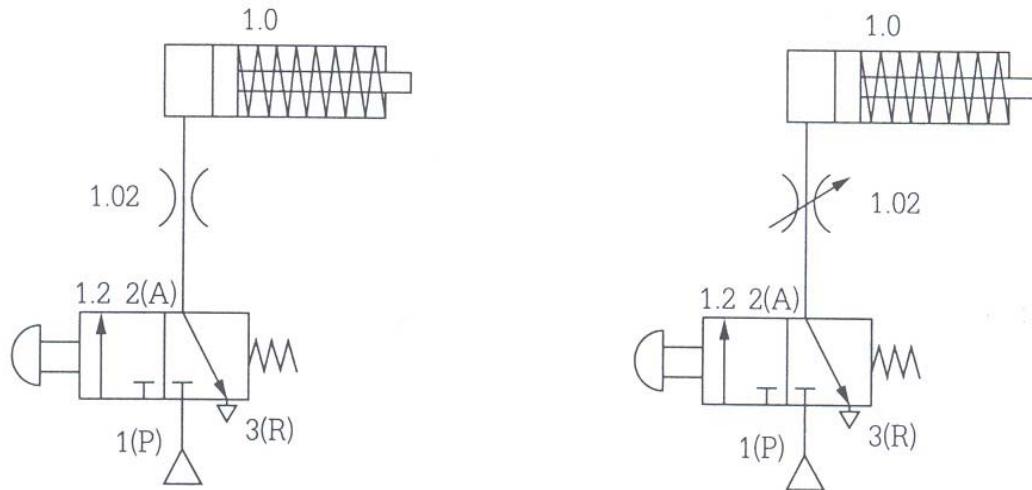
ว่าล้วความคุณอัตราการไอลชนิดปรับการไอลได้เป็นว่าล้วแบบคอกอด ซึ่งสามารถควบคุณให้ลมผ่านออกมาน้อยโดยใช้สกรูปรับด้วยมือหรือใช้กอกไกลูกกลิ้งกด เมื่อลูกสูบเคลื่อนที่ออกมากดลูกกลิ้ง ลมก็ถูกควบคุมชั่วขณะ เมื่อลูกสูบเคลื่อนที่กลับ ว่าล้วจะเลื่อนกลับด้วยสปริง ลมไม่ถูกควบคุณแสดงได้ดังภาพที่ 4.23



ภาพที่ 4.23 ว่าล้วความคุณอัตราการไอลชนิดปรับการไอลได้

ที่มา (ปานเพชร ชินนิทร และขวัญชัย สินพิพย์สมบูรณ์, 2542, หน้า 152)

การควบคุมระบบอุกสูบทางเดียวโดยใช้ว่าล้วแบบคอกอดแสดงได้ดังภาพที่ 4.24



(ก) วาล์วชนิดปรับการไหลไม่ได้

(ข) วาล์วชนิดปรับการไหลได้

ภาพที่ 4.24 การควบคุมกระบวนการอุตสาหกรรมโดยใช้วาล์วแบบคอกอุด
ที่มา (จิตรารีย์ คมยา, 2546, หน้า 149)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.24(ก) เมื่อ กด วาล์ว 3/2 ลมผ่านจาก 1(P) ไป 2(A) ผ่านช่องแคบของวาล์วแบบคอกอุด ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออกช้าๆ เมื่อปล่อยมือ วาล์ว 3/2 จะเดือนกลับ ด้วยสปริง ลมจากกระบวนการสูบจะทิ้งผ่านช่องแคบของวาล์วแบบคอกอุด ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับช้าๆ ด้วยแรงสปริงภายใน ส่วนภาพที่ 4.24(ข) สามารถปรับแต่งสกrüของวาล์วแบบคอกอุด ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ช้าตามความต้องการได้

วาล์วควบคุมอัตราการไหลทางเดียว

วาล์วควบคุมอัตราการไหลทางเดียว หมายถึง วาล์วที่ให้ลมไหลไปทางเดียวเท่านั้น ให้ลมกลับไม่ได้ ซึ่งแบ่งได้ 5 ชนิด คือ

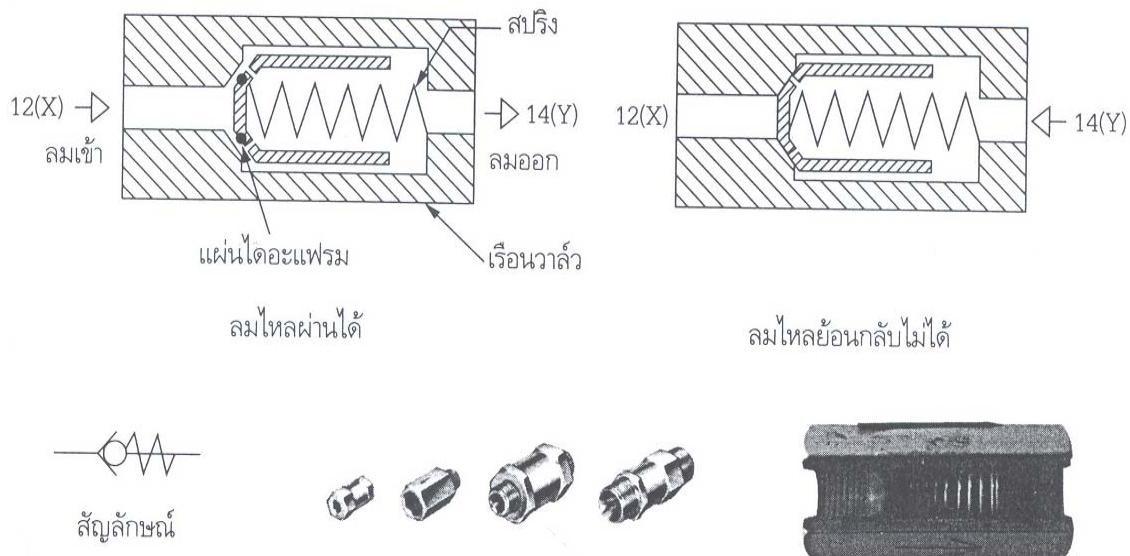
1. วาล์วกันกลับ (check valves)
2. วาล์วกันกลับสองทาง (shuttle valves)
3. วาล์วความดันสองทาง (two pressure valves or twin pressure valves)

4. วาล์วปรับอัตราการไหลทางเดียว (flow control valves or restrictor check valves)
5. วาล์วภายในออกเร็ว (quick-exhaust valves)

วาล์วกันกลับหรือเช็ควาล์ว

วาล์วกันกลับเป็นวาล์วที่ยอมให้ลมไหลได้ทางเดียวและให้หล่อลงกลับไม่ได้แสดงได้ดัง

ภาพที่ 4.25



ภาพที่ 4.25 วาล์วกันกลับหรือเช็ควาล์ว

ที่มา (ประวิตร ลิมปะวัฒนะ, 2540, หน้า 119)

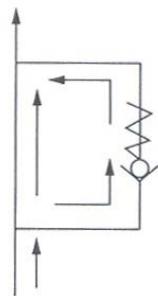
โครงสร้างของวาล์วกันกลับ ชิ้นเป็นรูปกรวย มีลูกบolutหรือแผ่นกลม หรือแผ่นไดอะแฟรมเป็นลิ้นปิด-เปิดลมเข้าบรรจุในตัวเรือน เพื่อขวางทางลมซึ่งเป็นรูลมเข้าและรูลมออกรวมเป็น 2 รู

หลักการทำงาน

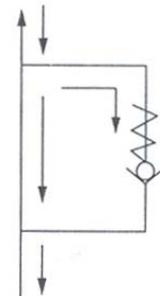
เมื่อมีสัญญาณลมเข้า 12(X) แรงดันลมจะเอาชนะแรงต้านของสปริงทำให้ลิ้นวาล์วเลื่อนออกจะทำให้ลมสามารถไหลออกทาง 14(Y) ได้ เมื่อมีสัญญาณลมเข้า 14(Y) แรงดันลมจะดันลิ้นวาล์วให้ปิดทางลม ทำให้ลมไม่สามารถไหลไปออกทาง 12(X) ได้ (หรือไม่สามารถไหลย้อนกลับทางเดิมได้)

การนำไปใช้งาน

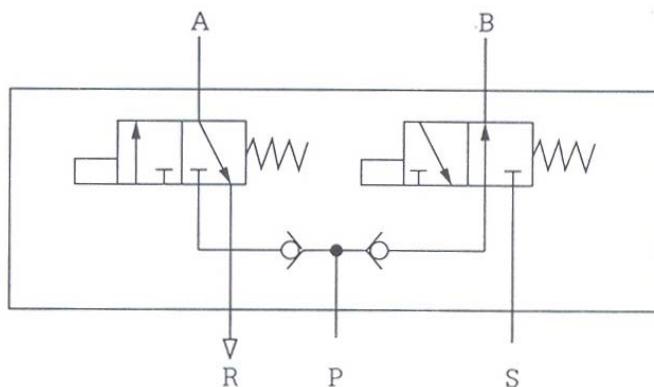
1. ใช้กับงานที่ต้องการให้ลมไหลดทางเดียว ห้ามไหลดข้อนกลับ
2. ใช้กับวงจรแยกอุปกรณ์การทำงานไม่ให้รบกวนซึ่งกันและกัน



(ก) ลมไหลดผ่านได้



(ข) ลมไหลดผ่าน瓦ล์วันกลับไม่ได้



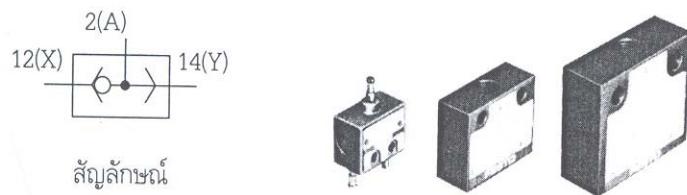
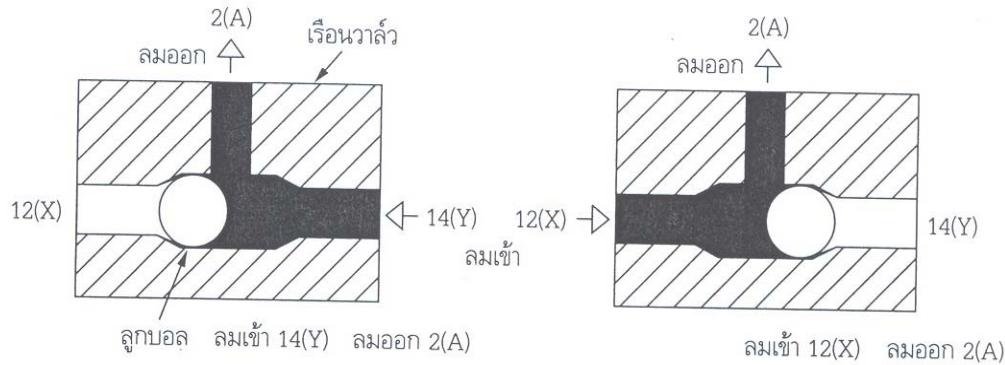
(ค) การใช้瓦ล์วันกลับเพื่อไม่ให้รบกวนซึ่งกันและกัน

ภาพที่ 4.26 การใช้瓦ล์วันกลับหรือเช็ควาล์ว

ที่มา (จิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 152)

วาล์วันกลับสองทาง หรือวาล์วลมเดียว

วาล์วันกลับสองทางเป็นวาล์วที่ยอมให้ลมไหลดออกได้ทางเดียว โดยมีลมเข้า 12(X) หรือ 14(Y) และคงได้ดังภาพที่ 4.27



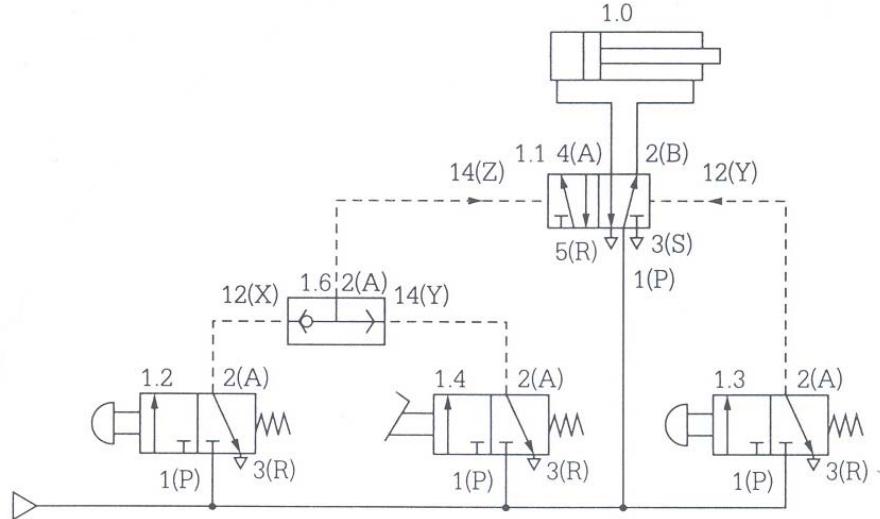
ภาพที่ 4.27 วาล์วันกัณกลับสองทาง
ที่มา (ประวิตร ลิมปะวัฒนะ, 2540, หน้า 120)

โครงสร้างเป็นวาล์วนั่งบ่า มีลูกบล็อกหรือแผ่นกลม หรือแผ่นไ/dozeเฟรมบอร์จุในตัวเรือน
มีรูลิมเข้า 2 ทาง รูลิมออก 1 ทาง

หลักการทำงาน

เมื่อมีสัญญาณลมเข้า 12(X) แรงดันจะทำให้ลูกบล็อกเลื่อนไปปิดวาล์วทางท่อลม 14(Y)
มีผลทำให้ลมไหลออกไปทาง 2(A) และเมื่อมีสัญญาณลมเข้า 14(Y) แรงดันลมจะทำให้ลูกบล็อกเลื่อน
ไปปิดวาล์วทางท่อลม 12(X) มีผลทำให้ลมไหลออกไปทาง 2(A) ได้เช่นกัน
การนำไปใช้งานใช้ในวงจรที่ควบคุมการทำงานของระบบอุตสาหกรรมโดยทั่วไป

การควบคุมระบบอุตสาหกรรมทำงานสองทางที่มีจุดสตาร์ทได้ 2 จุด (ควบคุมโดยทางอ้อม)
แสดงได้ดังภาพที่ 4.28



ภาพที่ 4.28 การควบคุมกระบวนการอกรถูปทำงานสองทางที่มีจุดสตาร์ตได้ 2 จุด

(ควบคุมโดยทางอ้อม)

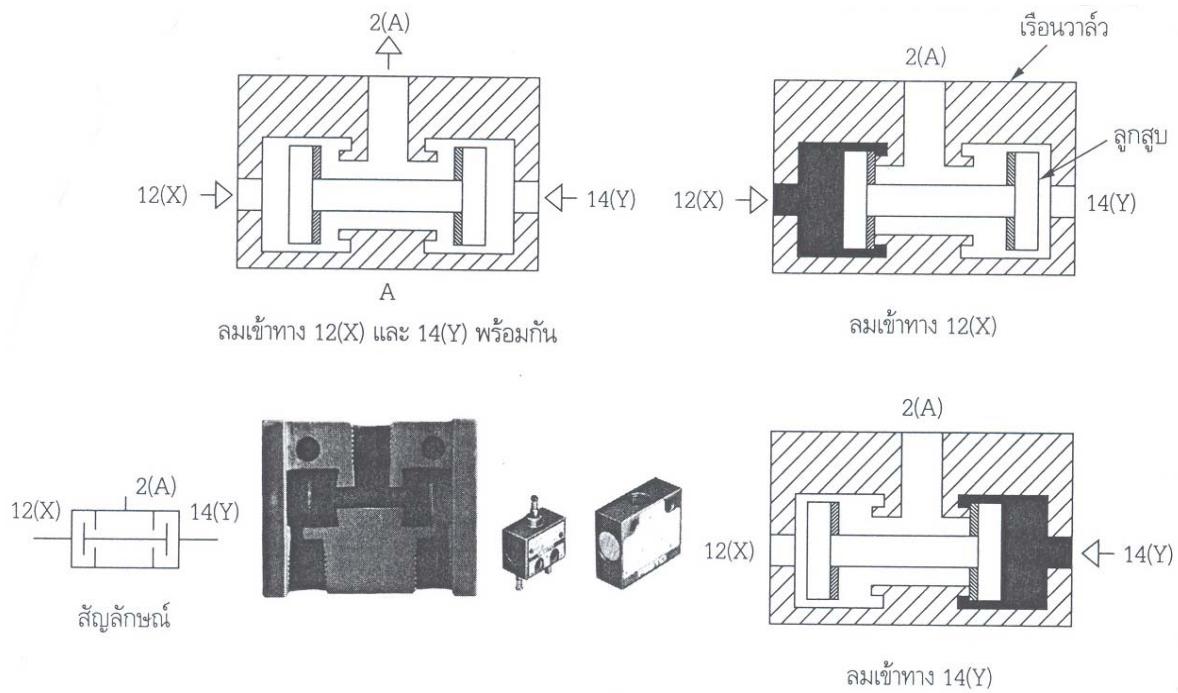
ที่มา (ปานเพชร ชินนิทร และขวัญชัย ลินทิพย์สมบูรณ์, 2542, หน้า 188)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.28 เมื่อกดคาวล์ว (3/2) 1.2 ลมจาก 1(P) ไป 2(A) เข้า 12(X) ออก 2(A) ของวาล์วกันกลับสองทาง 1.6 เข้า 14(Z) ทำให้วาล์ว (5/2) 1.1 เลื่อน ลมเข้ากระบวนการอกรถูปทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก เมื่อปล่อยมือลมจาก 14(Z) ผ่านวาล์ว 1.6, 1.2 จะระบายน้ำทึบที่ 3(S) แต่ลูกสูบยังไม่เคลื่อนที่กลับ ต้องกดคาวล์ว (3/2) 1.3 ลมจาก 1(P) ไป 2(A) เข้า 12(Y) วาล์ว (5/2) 1.1 จะเลื่อนกลับทำให้ลมเข้ากระบวนการอกรถูป ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ ลมจากด้านลูกสูบจะระบายน้ำทึบที่ 5(R) ทำงานเดียวกัน ถ้าเหยียบหรือกดคาวล์ว (3/2) 1.4 ลูกสูบจะเคลื่อนที่ออก และคาวล์ว 1.3 ลูกสูบจะเคลื่อนที่กลับ ถ้าต้องการที่จะสตาร์ตหลาย ๆ จุดจะต้องนำวาล์วกันกลับสองทางมาต่ออันดับกัน จะเห็นว่าจำนวน วาล์วกันกลับสองทางจะน้อยกว่าจำนวนจุดสตาร์ตหรือจำนวนสัญญาณที่ต้องการควบคุม 1 ตัว

วาล์วความดันสองทาง หรือวาล์วลมคู่

วาล์วความดันสองทางหรือวาล์วลมคู่เป็นวาล์วที่ต้องให้ลมเข้าพร้อมกันทั้งสองข้างจึงจะทำให้ลมออกไปทำงานได้แสดงได้ดังภาพที่ 4.29



ภาพที่ 4.29 วาล์วความดันสองทางหรือวาล์วลมคู่

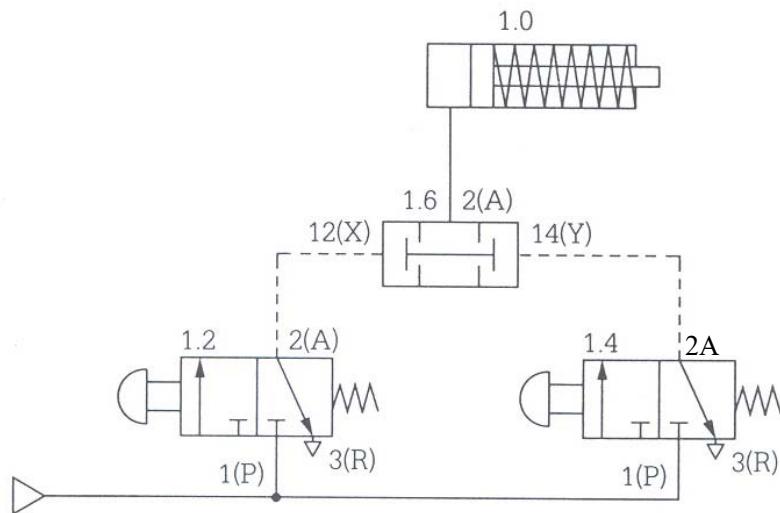
ที่มา (ปานเพชร ชินนิทร และขวัญชัย สินทิพย์สมบูรณ์, 2542, หน้า 152)

โครงสร้างเป็นแบบวาล์วนั่งบ่า มีลูกสูบเลื่อนหรือแผ่นไอดอะแฟร์มทำหน้าที่เป็นลิ้นเลื่อน บรรจุของอยู่ในตัวเรือน มีรูลมเข้า 2 ทาง และรูลมออก 1 ทาง

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.29 วาล์วนี้จะทำงานเมื่อมีสัญญาณลมเข้าที่ 12(X) กับ 14(Y) พร้อมกัน แล้วไปออกที่ 2(A) แต่ถ้าสัญญาณลมเข้าด้านใดด้านหนึ่ง เช่น ลมเข้าที่ 12(X) หรือลมเข้าที่ 14(Y) ลิ้นวาล์วจะไม่ปิดทางลมเข้าทำให้ลมไม่สามารถออกไปที่ 2(A) ได้

การควบคุมระบบอุกสูบทางเดียวที่มีจุดสตาร์ทพร้อมกัน 2 จุด แสดงได้ดังภาพที่ 4.30

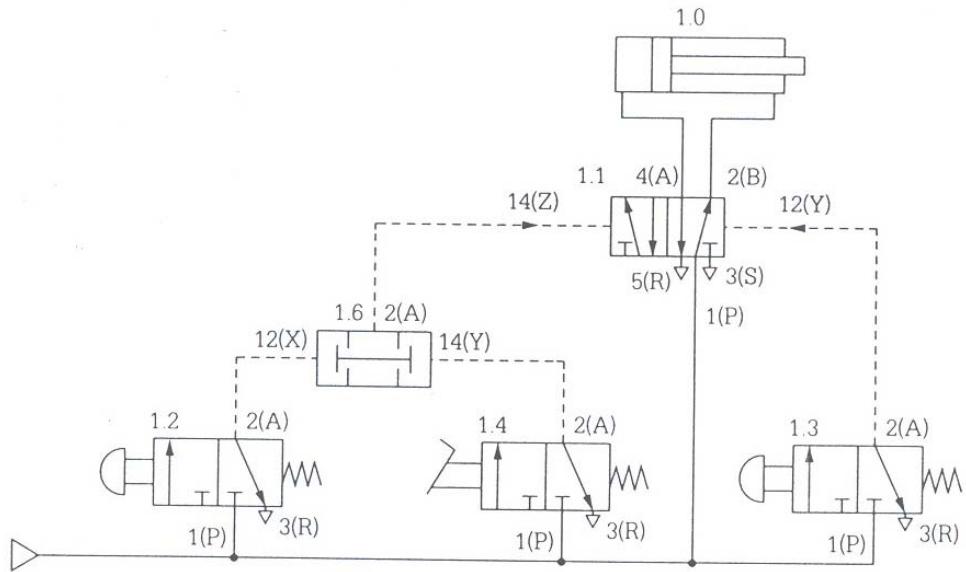


ภาพที่ 4.30 การควบคุมระบบอุกสูบทางเดียวที่มีจุดสตาร์ทพร้อมกัน 2 จุด
ที่มา (ปานเพชร ชินนิทร และขวัญชัย สินทิพย์สมบูรณ์, 2542, หน้า 189)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.30 จะ發現จุดสตาร์ท 2 จุด คือ วาล์ว (3/2) 1.2 กับวาล์ว (3/2) 1.4 ถ้ากดปุ่มสตาร์ทปุ่มใดปุ่มหนึ่งจะไม่ทำงาน แต่ถ้ากดปุ่มสตาร์ทพร้อมกัน 2 จุด จะทำให้ลมไปเข้าที่ 14(Y) และลมจะออกไปที่ 2(A) ของวาล์วลมคู่ 1.6 มีผลทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก และถ้าปล่อยมือออกจากปุ่มสตาร์ทปุ่มใดปุ่มหนึ่ง จะทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับสู่ในสภาพะปกติ

การควบคุมระบบอุกสูบทำงานสองทางที่มีจุดสตาร์ทพร้อมกัน 2 จุด (ควบคุมโดยทางอ้อม) แสดงได้ดังภาพที่ 4.31



ภาพที่ 4.31 การควบคุมระบบออกสูบทำงานสองทางที่มีจุด starters พร้อมกัน 2 จุด
(ควบคุมโดยทางอ้อม)

ที่มา (ปานเพชร ชินนิทร และขวัญชัย สินทิพย์สมบูรณ์, 2542, หน้า 190)

หลักการทำงาน

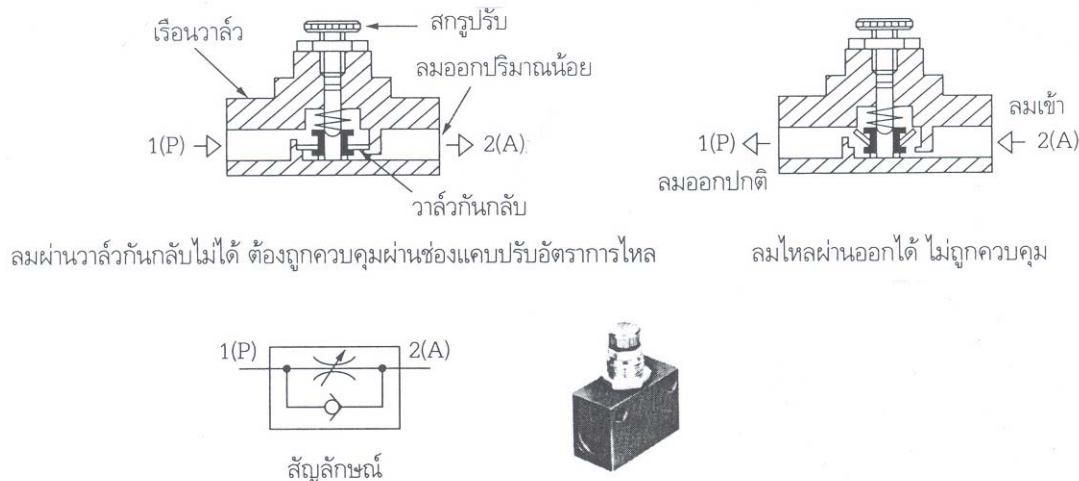
จากภาพที่ 4.31 เมื่อ กด วาล์ว (3/2) 1.2 หรือ 1.4 ตัวได้ตัวหนึ่งจะไม่มีลมออก ระบบออกสูบ ก็ไม่ทำงาน จะต้องกด วาล์ว 1.2 และ 1.4 พร้อมกัน ลมจึงผ่านวาล์วความดันสองทาง 1.6 ออก 2(A) ไป 14(Z) ทำให้ วาล์ว (5/2) 1.1 เลื่อน ลมจึงเข้าระบบออกสูบ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก เมื่อปล่อยมือ ลมไห�回จาก 14(Z) ผ่าน วาล์ว 1.6, 1.2, หรือ 1.4 ออก 3(R) ลูกสูบยังคงค้างอยู่ เมื่อกด วาล์ว (3/2) 1.3 ลมจาก 1(P) ไป 2(A) เข้า 12(Y) วาล์ว (5/2) 1.1 จะเลื่อนกลับ ทำให้ลมเข้าระบบออกสูบ ลูกสูบ จะเคลื่อนที่กลับ

ถ้าต้องการควบคุมการทำงานเพื่อความปลอดภัย ทำได้โดยการกดพร้อมกันหลายจุด และจะต้องนำ วาล์ว ความดันสองทางมาต่อ อันดับกัน จะเห็นว่าจำนวน วาล์ว ควบคุม ความดันสองทาง จะน้อยกว่าจำนวน สัญญาณ ที่ต้องการ ควบคุม 1 ตัว

วาล์วปรับอัตราการไหลทางเดียว

วาล์วปรับอัตราการไหลทางเดียวหรือวาล์วควบคุมความเร็ว เป็นวาล์วที่มีลิมลูกควบคุมปริมาณการไหลให้ไหลได้ทางเดียว ส่วนอีกทิศทาง ลมจะไหลผ่านวาล์วกันกลับโดยไม่ถูกควบคุมแสดงได้ดังภาพที่ 4.32

โครงสร้างประกอบด้วยวาล์วกันกลับต่อขนาดกับวาล์วควบคุมการไหลชนิดปรับได้ ควบคุมการทำงานโดยมีอุปกรณ์กลึงกด



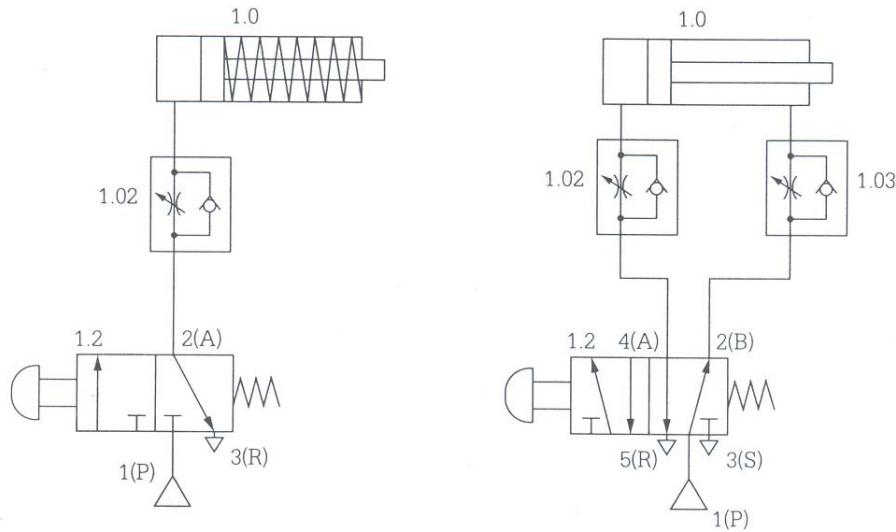
ภาพที่ 4.32 วาล์วปรับอัตราการไหลทางเดียว
ที่มา (ประวิตร ลิมປะวัฒนະ, 2540, หน้า 130)

หลักการทำงาน

เมื่อให้ลมเข้าด้าน 2(A) ลมสามารถดันลิมหรือลูกบอลของวาล์วกันกลับ และผ่านได้สะดวกโดยไม่ถูกควบคุม แต่ถ้าเปลี่ยนให้ลมเข้าด้าน 1(P) ลมจะดันลิมหรือลูกบอลให้ปิดทาง ทำให้ลมออกไม่ได้ ลมจึงไหลผ่านวาล์วควบคุมอัตราการไหลอย่างช้า ๆ ซึ่งจะปรับให้ลมไหลออกช้า ๆ ด้วยมือ

การนำไปใช้งาน ใช้กับงานที่ต้องการควบคุมให้ลูกสูบทำงานอย่างช้า ๆ ซึ่งจะติดตั้งโดยตรงที่ท่อทางเข้าและออกของระบบลูกสูบ การติดตั้งมี 2 วิธีคือ

การติดตั้งแบบควบคุมลมเข้า (inlet air controlled)
 การติดตั้งวาล์วปรับอัตราการไหลทางเดียวแบบควบคุมลมเข้า (meter in) แสดงได้
 ดังภาพที่ 4.33



(ก) ควบคุมระบบออกสูบทางเดียว

(ข) ควบคุมระบบออกสูบทำงานสองทาง

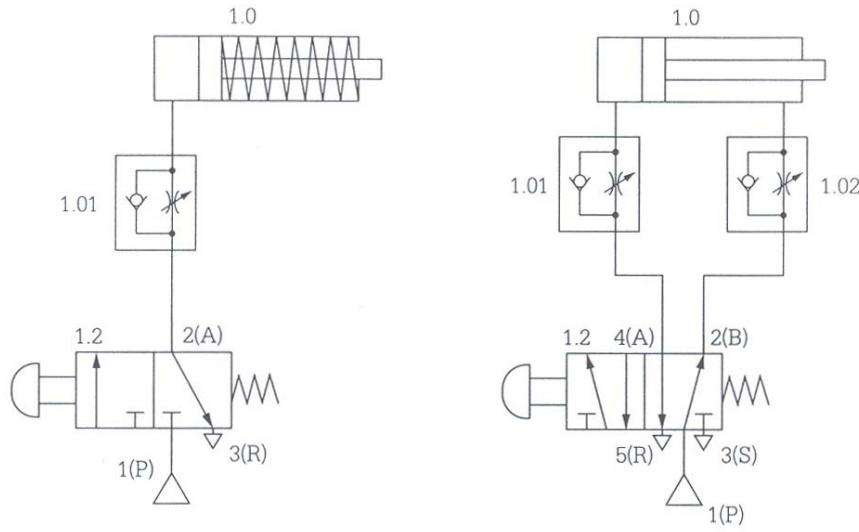
ภาพที่ 4.33 การติดตั้งวาล์วปรับอัตราการไหลทางเดียวแบบควบคุมลมเข้า
 ที่มา (ธีชาเรีย ณมยา, 2546, หน้า 162)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.33 (ก) เมื่อกดวาล์ว (3/2) 1.2 ลมจะไหลจาก 1(P) ไป 2(A) ผ่านวาล์วควบคุมอัตราการไหล 1.02 ทำให้ปริมาณลมถูกปรับให้น้อยตามต้องการ ลูกสูบจึงเคลื่อนที่ออกจากย่างช้า ๆ เมื่อปล่อยมือ วาล์ว (3/2) 1.2 จะเลื่อนกลับโดยสปริง ลมจากระบบออกสูบจึงถูกระบายน้ำทิ้งโดยผ่านวาล์วกันกลับจากท่อ 2(A) ไป 3(R) ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับตามปกติด้วยแรงสปริงภายใน

จากภาพที่ 4.33 (ข) เมื่อกดวาล์ว (5/2) 1.2 ลมจะไหลจาก 1(P) ไป 4(A) ผ่านวาล์วควบคุมอัตราการไหล 1.02 ทำให้ปริมาณลมถูกปรับให้น้อยตามต้องการ ลูกสูบจึงเคลื่อนที่อย่างช้า ๆ ส่วนทางก้านสูบ ลมจะระบายน้ำทิ้งผ่านวาล์วกันกลับ 1.03 โดยไม่ถูกควบคุมลมออก เมื่อปล่อยมือ วาล์ว (5/2) 1.2 จะเลื่อนกลับโดยสปริง ลมจึงเข้าจาก 1(P) ไป 2(B) ผ่านวาล์วควบคุมอัตราการไหล 1.03 ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับอย่างช้า ๆ ด้านลูกสูบลมจะระบายน้ำทิ้งผ่านวาล์วกันกลับ 1.02 โดยไม่ถูกควบคุมลมออก

การติดตั้งแบบควบคุมลมออก (outlet air controlled)
 การติดตั้งว่าล้ำปรับอัตราการไหลทางเดียวแบบควบคุมลมออก (meter out) แสดงได้
 ดังภาพที่ 4.34



(ก) ควบคุมระบบออกสูบทางเดียว

(ข) ควบคุมระบบออกสูบทำงานสองทาง

ภาพที่ 4.34 การติดตั้งว่าล้ำปรับอัตราการไหลทางเดียวแบบควบคุมลมออก
 ที่มา (จิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 162)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.34 (ก) เมื่อ กด วาล์ว (3/2) 1.2 ลมจะ ไหลจาก 1(P) ไป 2(A) ผ่าน วาล์ว กันกลับ 1.01 และ ลูกสูบ เคลื่อนที่ ออกตามปกติ เมื่อ ปล่อย มือ วาล์ว (3/2) 1.2 จะ เลื่อน กันกลับ โดย สปริง ลมจาก ระบบออกสูบ จึง ระบายน้ำทึ่ง ผ่าน วาล์ว ควบคุม อัตราการ ไหล 1.01 ทำให้ ปริมาณ ลม ถูก ปรับ ให้น้อย ตาม ต้องการ ลมจะ ระบายน้ำทึ่ง อย่าง ช้าๆ และ ลูกสูบ เคลื่อนที่ กันกลับ อย่าง ช้าๆ

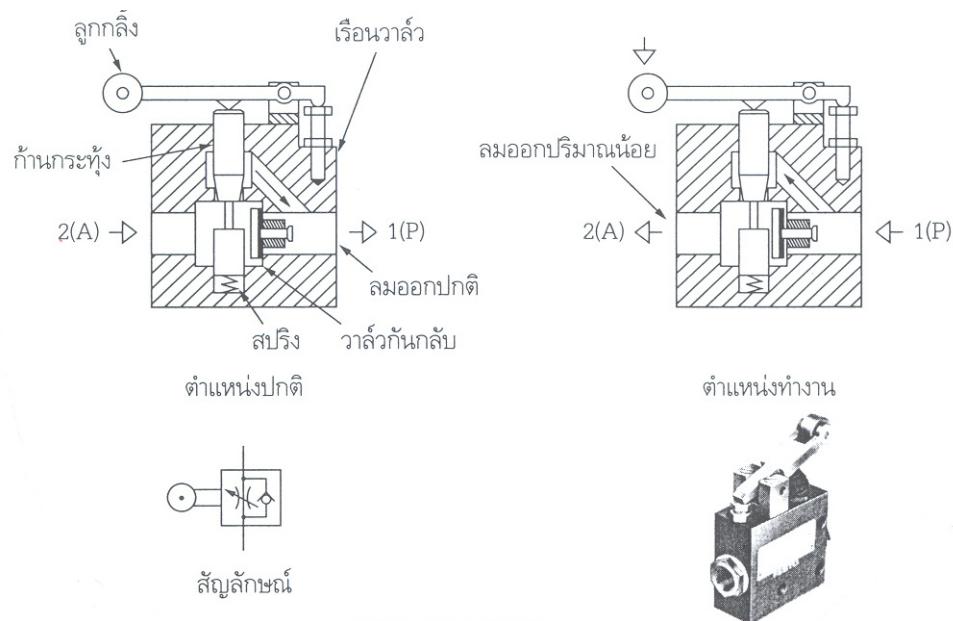
จากภาพที่ 4.34 (ข) เมื่อ กด วาล์ว (5/2) 1.2 ลมจะ ไหลจาก 1(P) ไป 4(A) ผ่าน วาล์ว กันกลับ 1.01 และ ลูกสูบ จะ เคลื่อนที่ ออก แต่ ลมที่ ระบายน้ำทึ่ง ทาง ด้าน ก้าน สูบ จะ ถูก ควบคุม ปริมาณ การ ไหล โดย ผ่าน วาล์ว ควบคุม อัตราการ ไหล 1.02 ทำให้ ลม ระบายน้ำทึ่ง อย่าง ช้าๆ ลูกสูบ จึง เคลื่อนที่ ออก อย่าง ช้าๆ ใน ทำ นอง เดียวกัน เมื่อ ปล่อย มือ วาล์ว (5/2) 1.2 จะ เลื่อน กันกลับ โดย สปริง ทำให้ ลม ไหล เข้า ระบบ ออกสูบ โดย ผ่าน วาล์ว กันกลับ 1.02 แต่ ลม ระบายน้ำทึ่ง จะ ถูก ควบคุม โดย วาล์ว ควบคุม อัตราการ ไหล 1.01 ทำให้ ลูกสูบ เคลื่อนที่ กันกลับ อย่าง ช้าๆ

ตารางที่ 4.1 การเปรียบเทียบวิธีการควบคุมลมเข้าและลมออกจากระบบอุกสูบ

การควบคุมลมเข้า	การควบคุมลมออก
<ol style="list-style-type: none"> ลมไหหลักเข้าระบบอุกสูบช้า ๆ ต้องสะท้อนความดันในการสตาร์ต การเคลื่อนที่ลูกสูบไม่สม่ำเสมอ เพราะไม่มีความดันลมมาด้านทางด้านก้านสูบ เหมาะสำหรับระบบอุกสูบที่มีขนาดเล็กหรือระบบอุกสูบทางเดียว 	<ol style="list-style-type: none"> เมื่อมีลมเข้าระบบอุกสูบ ลูกสูบจะเคลื่อนที่ออกทันทีโดยไม่ต้องสะท้อนความดัน การเคลื่อนที่ของลูกสูบจะสม่ำเสมอ เพราะมีความดันลมมาด้านทางด้านก้านสูบ เหมาะสมสำหรับระบบอุกสูบทั้งหมด

ที่มา (ฐิตารีย์ ณิมา, 2546, หน้า 164)

วาล์วปรับอัตราการไหลดลงเดียว ควบคุมการทำงานโดยกลไกลูกกลิ้งกด แสดงได้ดัง
ภาพที่ 4.35

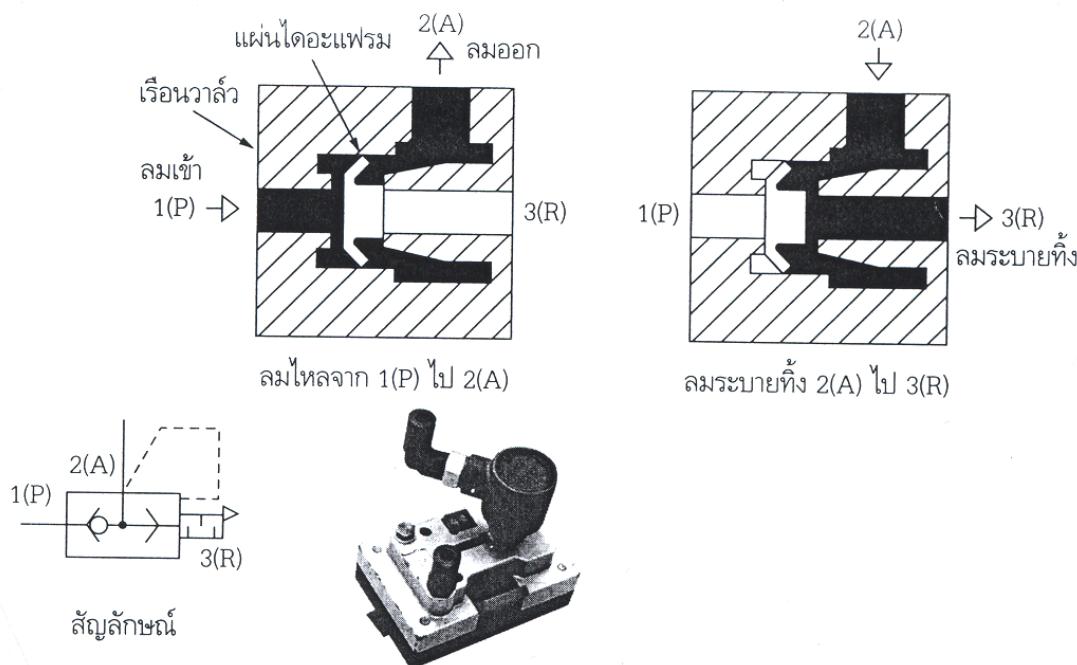


ภาพที่ 4.35 วาล์วปรับอัตราการไหลดลงเดียว ควบคุมการทำงานโดยกลไกลูกกลิ้งกด
ที่มา (ปานเพชร ชินนทร และขวัญชัย สินทิพย์สมบูรณ์, 2542, หน้า 152)

วาล์วชนิดนี้ใช้ติดตั้งในวงจรที่ต้องการควบคุมให้ลูกสูบเคลื่อนที่เข้าและออกระหว่างช่วงหักให้ช้ากว่าปกติ โดยใช้ก้านสูบเป็นตัวคงลูกกลิ้งบังคับให้ลมเข้าหรือ เมื่อลูกกลิ้งไม่ลูกกตด ลมก็จะไหลผ่านอิสระ วาล์วชนิดนี้มีทั้งแบบปกติเปิดและปิด และปรับปริมาณลม ให้หล่อพ่นวาล์วมากหรือน้อยได้โดยการปรับสกรู

วาล์วภายในเสียงเร็ว

วาล์วภายในเสียงเร็วช่วยระบายน้ำทิ้งจากระบบออกสูบออกสู่ระบายน้ำได้เร็วโดยไม่ต้องให้หล่อพ่นวาล์วตัวอื่น ๆ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ได้เร็วกว่าปกติ ซึ่ง ณ รัฐ ตันชีวงศ์ (2542, หน้า 9) อธิบายว่า โครงสร้างวาล์วนั้นแบ่ง成สองส่วน คือ ฝาครอบของลูกกลิ้งและช่องทางทิ้ง ฝาครอบของลูกกลิ้งมีรูรั่ว 1 รู และช่องทางทิ้งมีรูรั่ว 1 รู แสดงได้ดังภาพที่ 4.36



ภาพที่ 4.36 วาล์วภายในเสียงเร็ว

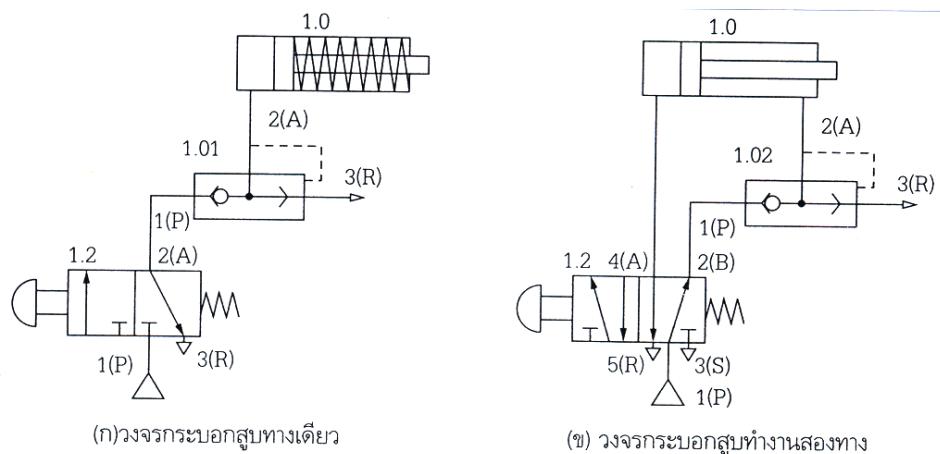
ที่มา (ประวิตร ลิมปะวัฒนะ, 2540, หน้า 123)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.36 เมื่อลมเข้า 1(P) ลิ้นจะเลื่อนไปปิดรูลม 3(R) ทำให้ลมไหหลอก 2(A) ตามปกติ แต่เมื่อลมระบายน้ำทิ้งออกมากทาง 2(A) ลิ้นจะเลื่อนปิดทาง 1(P) ทำให้ลมระบายน้ำสู่บรรยายที่ 3(R) โดยตรง

การนำໄไปใช้งาน ใช้กับวงจรที่ต้องการควบคุมให้ลูกสูบทำงานอย่างรวดเร็ว

วงจรควบคุมความเร็วระบบอุกสูบที่ใช้วาล์วภายในไฮเสียร์ว แสดงได้ดังภาพที่ 4.37



ภาพที่ 4.37 วงจรควบคุมความเร็วระบบอุกสูบที่ใช้วาล์วภายในไฮเสียร์ว
ที่มา (จิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 166)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.37 (ก) เมื่อ气压值 1.2 จะทำให้ลมผ่านไปยัง 1(P) และไปออกที่ 2(A) ของวาล์วระบายน้ำไฮเสียร์ว มีผลทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก เมื่อปล่อยมือออกจากปุ่มสตาร์ท จะทำให้ลมจากระบบอุกสูบไหหลอก 2(A) ไปประยามทิ้งที่ 3(R) ของวาล์วระบายน้ำไฮเสียร์ว มีผลทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับเร็วกว่าปกติ

จากภาพที่ 4.37 (ข) เมื่อ气压值 1.2 ลมจะไหหลอก 1(P) ไป 4(A) เข้าระบบอุกสูบ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออกอย่างรวดเร็ว เพราะลมทิ้งทางด้านก้านก้านสูบจะระบายน้ำออกอย่างรวดเร็วโดยผ่านวาล์วภายในไฮเสียร์ว 1.02 เมื่อปล่อยมือ วาล์ว (5/2) 1.2 จะเลื่อนกลับด้วยสปริง ลมจึงไหหลอก 1(P)

ไป 2(B) โดยที่ 1(P) ผ่าน 2(A) ของวัล์วายไอเดียร์ว 1.02 เข้าระบบอุกสูบและมรรษายทิ่งผ่าน 4(A) ไป 5(R) ตามปกติ ทำให้อุกสูบเคลื่อนที่กลับตามปกติ

วาล์วควบคุมความดัน

วาล์วควบคุมความดัน (pressure control valves) คือ วาล์วที่ควบคุมความดันด้านใช้งาน ให้มีค่าคงที่ตามต้องการ วาล์วควบคุมความดันแบ่งตามลักษณะการใช้งานเป็น 3 ชนิด

1. เพรสเซอร์เรกูเลติ้งวาล์ว หรือวาล์วปรับลดความดัน (pressure regulating valve)
2. เพรสเซอร์ลิมิตติงวาล์ว หรือวาล์วจำกัดความดัน (pressure limiting valve)
3. ซีเควนวาล์ว หรือวาล์วจำกัดลำดับ (sequence valve)

1. วาล์วปรับลดความดัน (pressure regulating valve)

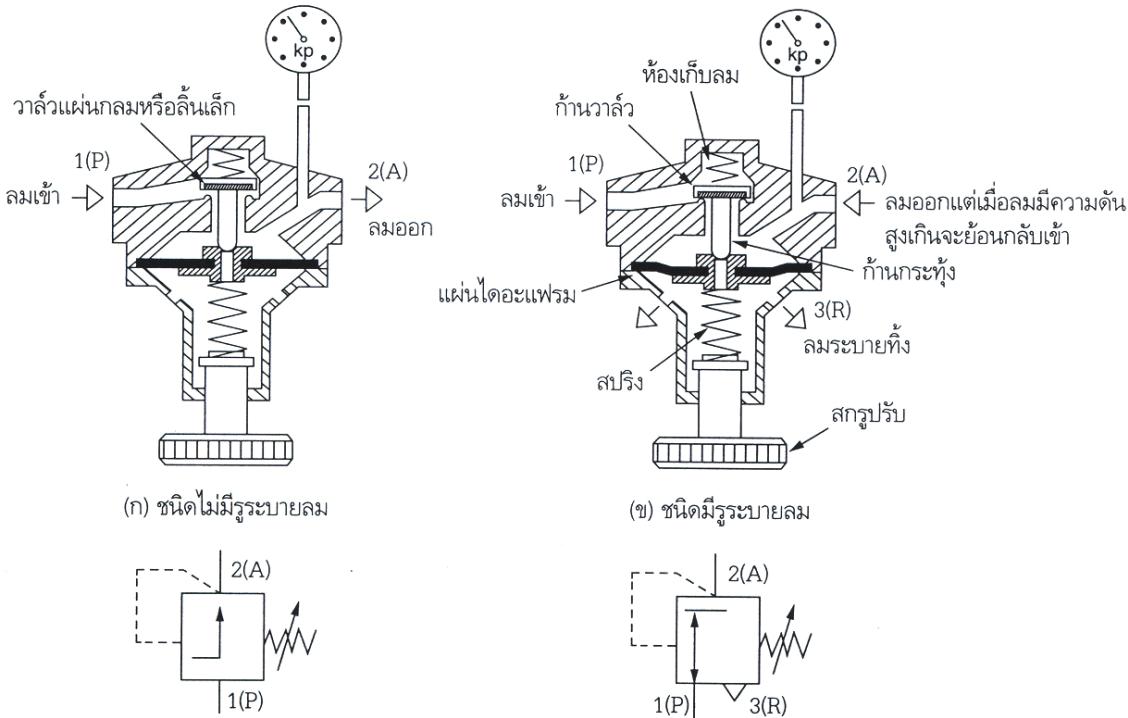
ทำหน้าที่รักษาความดันใช้งานให้คงที่เสมอ ถึงแม้ว่าความดันทางด้านลมเข้าจะไม่คงที่ แต่จะต้องมีค่าความดันสูงกว่าความดันใช้งานเล็กน้อย ซึ่ง ฐิตารีย์ ณ นา (2546, หน้า 167) ได้แบ่งเป็น 2 ชนิด คือ เพรสเซอร์เรกูเลติ้งวาล์ว หรือวาล์วปรับลดความดันชนิดไม่มีระบบลมและมีระบบลม

1.1 วาล์วปรับลดความดันชนิดไม่มีระบบลม

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.38 (ก) เมื่อความดันลมผ่านเข้ามาทางด้าน 1(P) จะมีแรงกดลงที่สปริงซึ่งจะปรับความดันลมที่สกู๊ด แรงดันสปริงจะกดบังคับวาล์วแผ่นกลมหรือลินลีกสำหรับปิด-เปิดลมเข้า เมื่อความดันลมเข้ามาโดยมีความดันไม่เกินที่ตั้งไว้ แรงดันสปริงจะน้อยกว่า จึงทำให้ก้านกระทุบวาล์วดันแผ่นໄโดยไฟฟ์เพร์เมปิด ลมจึงสามารถผ่านจาก 1(P) ไป 2(A) ได้ ถ้าความดันลมทางด้านลมออก 2(A) เพิ่มขึ้น แผ่นໄโดยไฟฟ์เพร์เมจะเลื่อนลงและต้านแรงสปริง ทำให้วาล์วแผ่นกลมปิด ลมจึงไม่สามารถผ่านไปได้

การนำไปใช้งาน ใช้ร่วมกับชุดควบคุมและปรับปรุงคุณภาพลมอัตโนมัติ (service unit)



ภาพที่ 4.38 วาล์วปรับลดความดัน
ที่มา (ธิตารีย์ ณ ญา, 2548, หน้า 168)

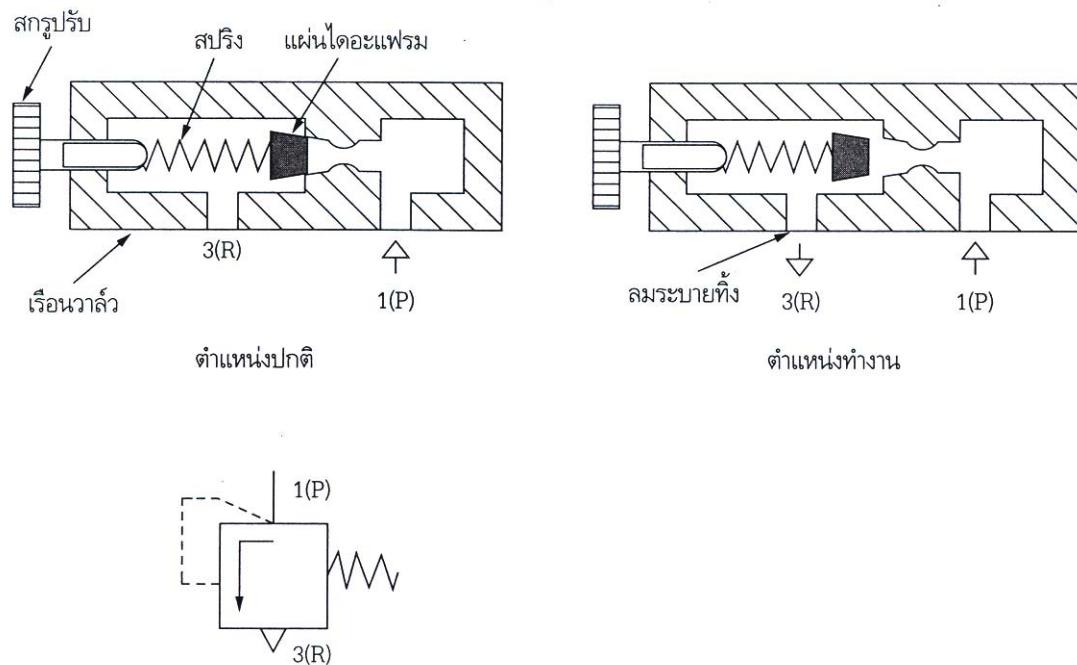
1.2 วาล์วปรับลดความดันชนิดมีระบบบายล์ม

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.38 (h) ความดันใช้งานปกติจะไหลออกโดยกดลงผ่านแผ่นไ/doะเฟรม และสปริง ซึ่งทำหน้าที่ปรับแต่งให้ทำงานที่ความดันตามต้องการ โดยปรับที่สกรูด้านล่าง เมื่อความดันทางด้านลมออก 2(A) สูงกว่าปกติ ทำให้แผ่นไ/doะเฟรมถูกแรงกดมาก ก็จะเลื่อนลงไปกดสปริง ทำให้พื้นที่หน้าตัดทางด้านลมเข้าแคบลงหรือปิด เป็นการรักษาความดันใช้งานปกติ แต่ถ้าความดันลมออกสูงกว่ามาก จะมีแรงกดที่แผ่นไ/doะเฟรมมาก ทำให้แผ่นไ/doะเฟรมเปิด ลมอัดบางส่วนจะระบายออก 3(R) เมื่อความดันด้านลมออกลดลง แรงดันสปริงจะดันวาล์วแผ่นกลมหรือลิ้นเล็กให้เปิด ทำให้บ่าลิ้นเปิดกว้างขึ้น ความดันลมจึงเข้ามาได้มากขึ้น และทำให้ลมออกไป 2(A) ได้ เป็นการควบคุมความดันที่ใช้งานให้คงที่สม่ำเสมอ

2. วาล์วจำกัดความดัน (pressure limiting valve)

วาล์วจำกัดความดัน ทำหน้าที่เป็นวาล์วความปลอดภัย (safety valve) คือ เป็นตัวรักษาความดันไม่ให้สูงเกินกว่าค่าความดันที่ตั้งไว้ แสดงได้ดังภาพที่ 4.39



ภาพที่ 4.39 วาล์วจำกัดความดัน

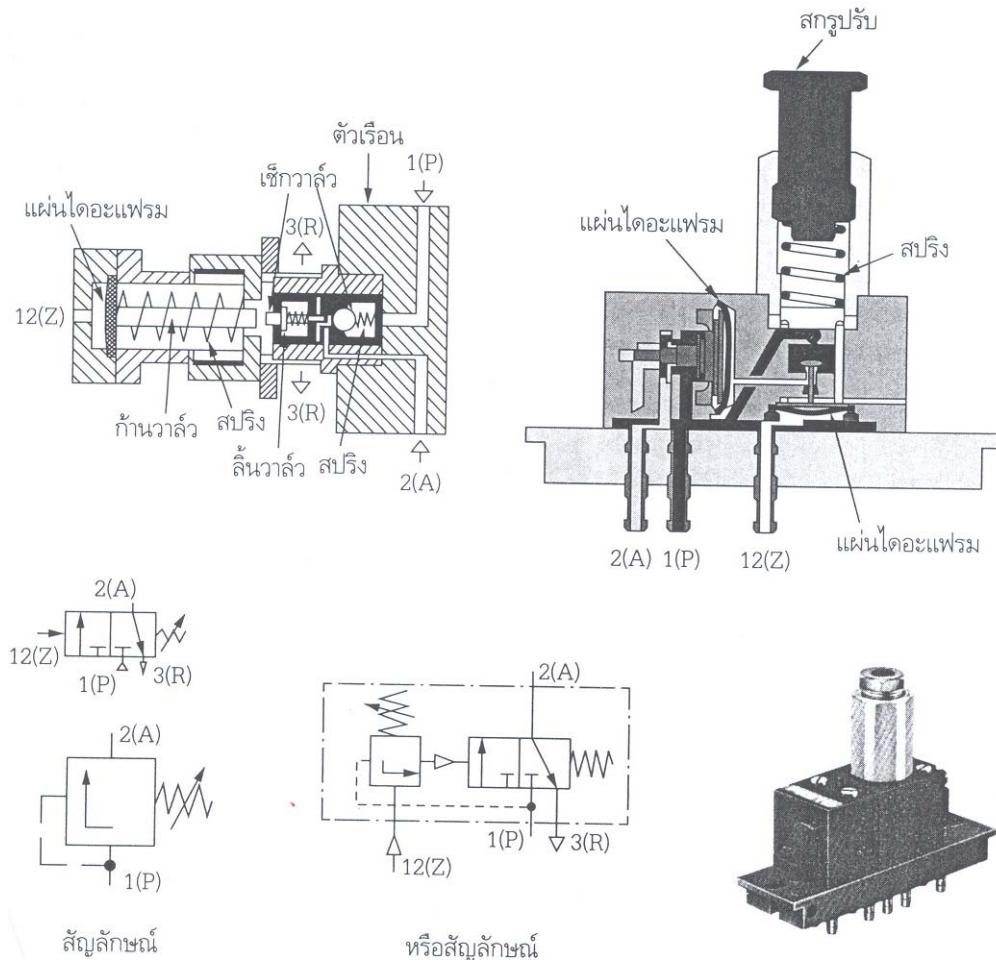
ที่มา (ประวิตร ลิมปะวัฒนะ, 2540, หน้า 125)

หลักการทำงาน

วาล์วจำกัดความดันหรือวาล์วนิรภัยจะเป็นตัวจำกัดความดันลมที่มีค่าสูง เพื่อรับยับลงออกสู่บรรทุกอากาศ โดยเมื่อความดันลมที่เข้ามาในระบบมีค่าสูงเกินพิกัดที่ตั้งไว้ ลมจะไปดันสปริงทำให้ลิ้นวาล์วเลื่อนออกมีผลให้ลมที่เข้ามาที่ 1(P) ถูกระบายนั่งที่รู 3(R) ทันที โดยปกติแล้ว วาล์วจำกัดความดันจะติดตั้งไว้ที่ถังเก็บลม

3. วาล์วจัดลำดับ (sequence valve)

วาล์วจัดลำดับทำหน้าที่เป็นวาล์วสะสูงความดันถึงระดับความดันที่ตั้งไว้จะทำงานแสดงได้ดังภาพที่ 4.40



ภาพที่ 4.40 ชีวนวาล์ว หรือวาล์วจัดลำดับ

ที่มา (ธิตารีย์ ณฯ, 2546, หน้า 270)

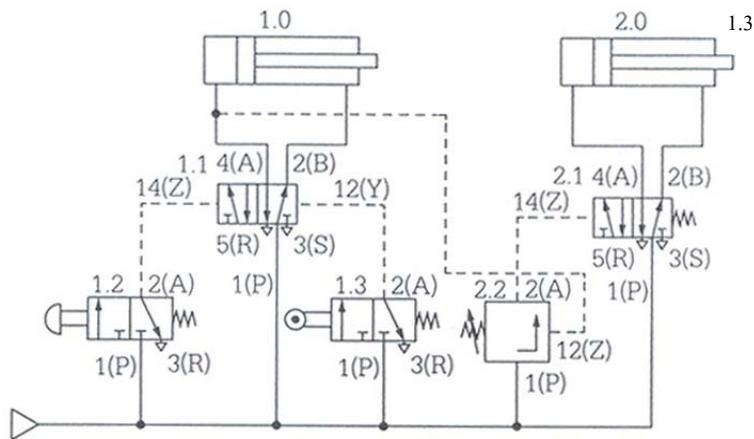
หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.40 ลมจะสะสูงความดันจนถึงพิกัดที่ตั้งไว้มาเข้าที่ 12(Z) ทำให้ลิ้นวาล์วเลื่อน ลมจาก 1(P) จะไปออกที่ 2(A) ของวาล์วจัดลำดับ

ถ้าหากลมมีปริมาณไม่เพียงพอ ก็ไม่สามารถไปดันให้สปริงทำงานได้ ต้องรอให้ลมมีปริมาณเพียงพอ ก่อนจึงจะทำงานได้

การนำไปใช้งาน สามารถนำไปใช้กับงานที่ต้องการใช้ความดันไปควบคุมการเปิด-ปิด การทำงานของวงจร

การใช้วาล์วจัดลำดับความคุณภาพของสูบทำงานสองทางลูกที่ 2 ให้ลูกสูบเคลื่อนที่ ออกตามลำดับ แสดงได้ดังภาพที่ 4.41



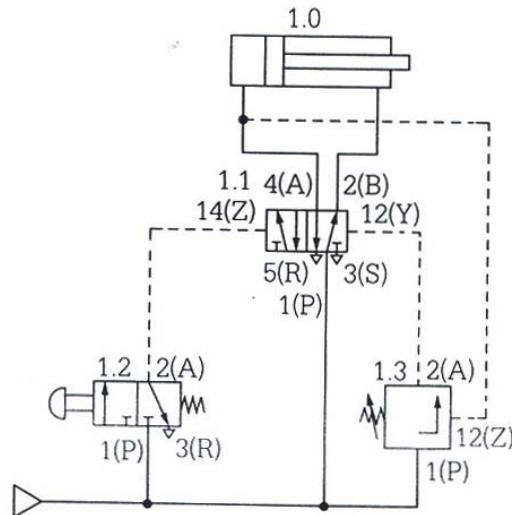
ภาพที่ 4.41 การใช้วาล์วจัดลำดับความคุณภาพของสูบทำงานสองทางลูกที่ 2
ให้ลูกสูบเคลื่อนที่ ออกตามลำดับ
ที่มา (ฐิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 171)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.41 เมื่อกดวาล์ว (3/2) 1.2 ทำให้วาล์ว (5/2) 1.1 เคลื่อน ลมเข้าระบบออกสูบ ลูกที่ 1 ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก พร้อมกันนั้นลมส่วนหนึ่งจะไปเข้า 12(Z) ของวาล์วจัดลำดับ 2.2 เมื่อความดันลมคงระดับ ที่ดังไว้ทำให้ลิ้นภาษาในวาล์วจัดลำดับเดื่อน ลมจะผ่านจาก 1(P) ไป 2(A) และไปเข้า 14(Z) ทำให้วาล์ว (5/2) 2.1 เคลื่อน ลมเข้าระบบออกสูบลูกที่ 2 ลูกสูบจึงเคลื่อนที่ออกจนสุดช่วงชักไปกดวาล์ว (3/2) 1.3 ทำให้วาล์ว (5/2) 1.1 เคลื่อนกลับ ลูกสูบลูกที่ 1 จึงเคลื่อนที่กลับ ไม่มี

ลมเข้า วาล์วจัดลำดับจึงเลื่อนกลับ ไม่มีลมเข้า 14(Z) วาล์ว (5/2) 2.1 จึงเลื่อนกลับด้วยสปริง ทำให้ลูกสูบลูกที่ 2 เคลื่อนที่กลับ

การใช้วาล์วจัดลำดับควบคุมระบบอกรสูบทำงานสองทางให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ แสดงในดังภาพที่ 4.42



ภาพที่ 4.42 การใช้วาล์วจัดลำดับควบคุมระบบอกรสูบทำงานสองทาง
ให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ
ที่มา (ธีพารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 171)

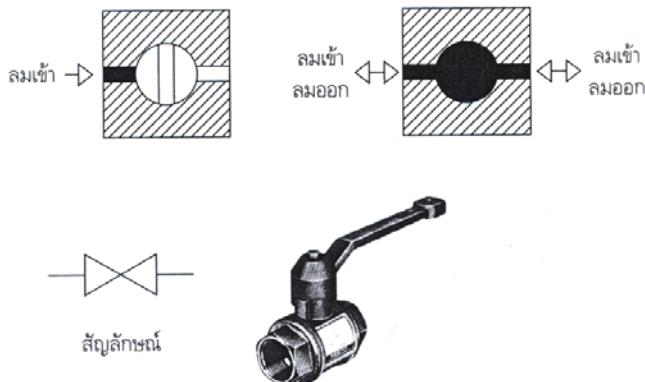
หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.42 เมื่อ吹ลมเข้า วาล์ว (3/2) 1.2 ทำให้วาล์ว (5/2) 1.1 เลื่อนลมเข้าระบบอกรสูบ ลูกสูบเคลื่อนที่ออก พวย起 ยึดกับนั้น ลมส่วนหนึ่งจะไปเข้า 12(Z) ของวาล์วจัดลำดับ 1.3 เมื่อความดันลมถึงระดับที่ตั้งไว้ ทำให้ลิ้นภายในวาล์วจัดลำดับเลื่อน ลมจึงผ่าน 1(P) ไป 2(A) เข้า 12(Y) ทำให้วาล์ว (5/2) 1.1 เลื่อนกลับ ลมเข้าระบบอกรสูบ ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ

วาล์วปิด-เปิด และวาล์วผสม (shut off valve and valve componations)

1. วาล์วปิด-เปิด

วาล์วปิด-เปิดมีหน้าที่เปิดและปิดทางไหหล่องลม



ภาพที่ 4.43 วาล์วปิด-เปิด
ที่มา (ธิชาเรีย ณยา, 2546, หน้า 172)

หลักการทำงาน

ดำเนินการปิด ลมจะถูกปิด

ดำเนินการทำงาน เมื่อโยกวาล์วเปิดค้างดำเนินการ ลมจะไหหลอกเมื่อโยกวาล์วกลับดำเนินลมจะถูกปิด

การนำไปใช้งาน ใช้ปิด - ปิดลมเข้าระบบ

2. วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลา

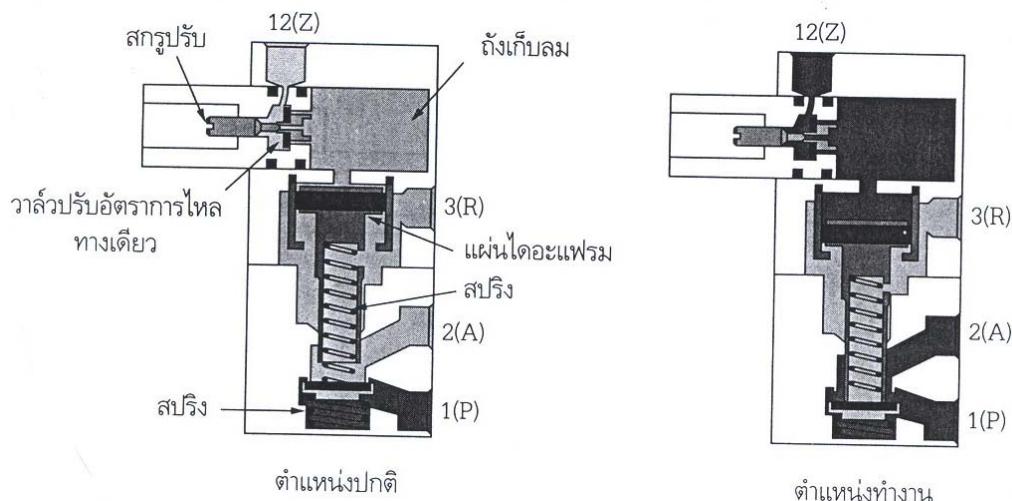
วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาเป็นวาล์วที่ทำหน้าที่ตั้งเวลาที่จะทำงาน

โครงสร้างเป็นวาล์วผสมชนิดหนึ่ง ประกอบด้วยวาล์วควบคุมทิศทาง 3/2 เลื่อนด้วยลมกลับด้วยสปริง โดยใช้วาล์วปรับอัตราการไหหลังเดียวและห้องเก็บลมทำหน้าที่รอเวลาที่จะทำงานแบ่งเป็น 2 ชนิด คือ

2.1 วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาชนิดปกติปิด (normally closed) เป็นวาล์วที่รอเวลาทำงานเมื่อมีลมเข้าตามระยะเวลาที่ตั้งไว้

2.2 วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาชนิดปกติเปิด (normally opened) เป็นวาล์วที่ทำงานเมื่อมีลมเข้า แล้วรอเวลาหยุดทำงานเมื่อถึงเวลาที่ตั้งไว้

วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาปกติปิด แสดงได้ดังภาพที่ 4.44



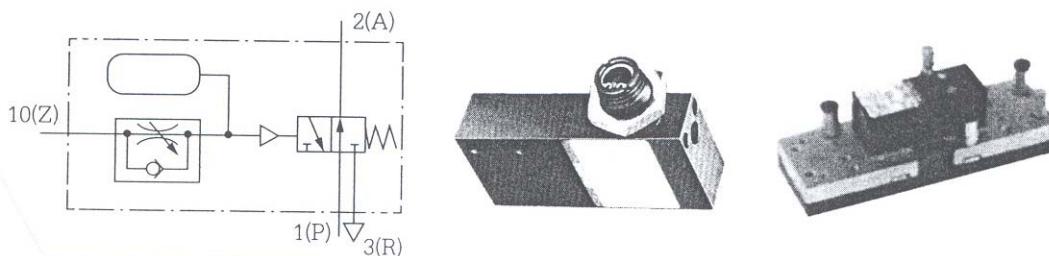
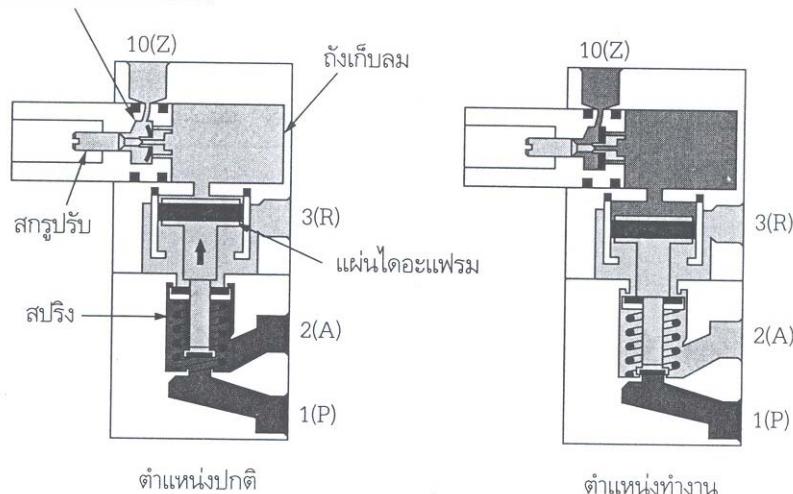
ภาพที่ 4.44 วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาชนิดปกติปิด
ที่มา (สูตรารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 173)

หลักการทำงาน

ตำแหน่งปิด ลม 1(P) จะถูกปิด ลมจาก 2(A) ระบายไป 3(R) (วาล์ว 3/2 ปกติปิด)
 ตำแหน่งการทำงาน เมื่อมีลมเข้า 12(Z) ผ่านวาล์วปรับอัตราการ ไฟลทางเดียว ซึ่งปรับให้ลมเข้ามากหรือน้อยตามระยะเวลาที่ต้องการ ลมจะเข้ามายังห้องเก็บสะสมลมให้มีปริมาณมากเพียงพอที่จะดันแผ่นกลมของวาล์ว 3/2 ให้เลื่อน ลมจึงไฟลจาก 1(P) ไป 2(A) เมื่อไม่มีลมมาที่ 12(Z) ลมภายในห้องเก็บลมจะไฟลย้อนกลับออกทางด้านวาล์วกันกลับออกสู่บรรยากาศ แผ่นกลมของวาล์ว 3/2 เลื่อนกลับด้วยแรงสปริงภายในจะปิดทางลม 1(P) ทำให้ลม 2(A) ไฟลออกไป 3(R) การนำไปใช้งาน ใช้ควบคุมให้ระบบออกสูบเวลาทำงาน

วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาปกติเปิด แสดงได้ดังภาพที่ 4.45

วาล์วปรับอัตราการไหลทางเดียว



ภาพที่ 4.45 วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาชนิดปกติเปิด

ที่มา (จิตารีช ณมยา, 2546, หน้า 174)

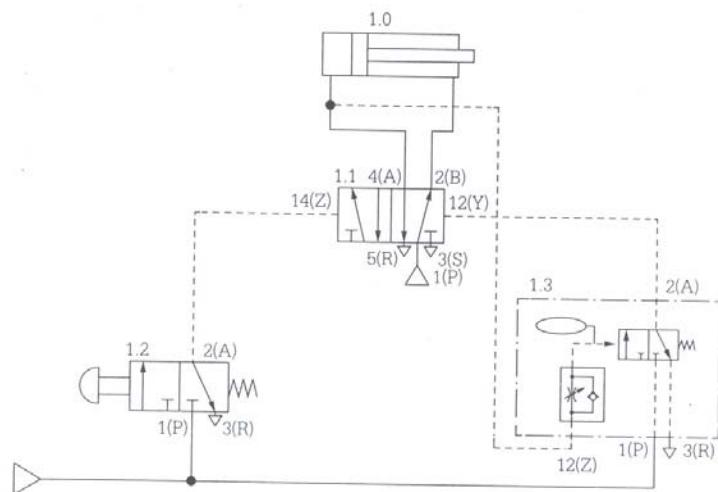
หลักการทำงาน

ตำแหน่งง่ายๆ ลมจาก 1(P) ไป 2(A), 3(R) ระยะทึบ (วาล์ว 3/2 ปกติเปิด)

ตำแหน่งการทำงาน เมื่อลมเข้า 10(Z) ผ่านวาล์วปรับอัตราการไหลทางเดียว และรอเวลาจนลมมีความดันตามที่ตั้งไว้จึงจะทำให้วาล์ว 3/2 เลื่อนมาปิดทางลม 1(P) ลมจึงไหลจาก 2(A) ระยะไป 3(R)

การนำไปใช้งาน ใช้ควบคุมให้ระบบอกรสูบเวลาหยุดทำงาน ระยะเวลาการตั้ง 1-30 วินาที ขึ้นอยู่กับถังเก็บสะสมลม ถ้าเพิ่มขนาดของถังเก็บลม ระยะเวลาจะนานขึ้น การทำงานของวาล์ว จะถูกต้องเที่ยงตรง ต้องปรับลมให้สะอาดและรักษาความดันให้คงที่

วงจรการทำงานของระบบอกรสูบทำงานสองทาง โดยใช้วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลา ปกติปิด แสดงได้ดังภาพที่ 4.46

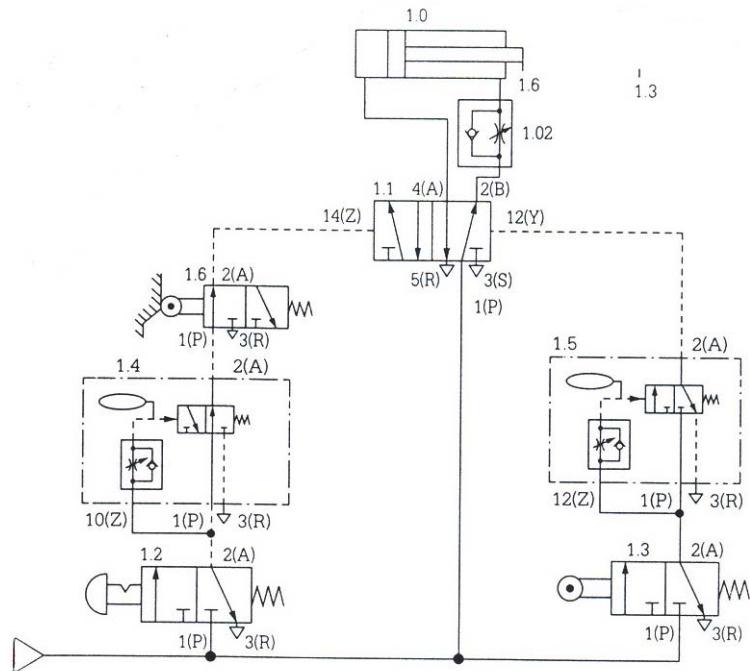


ภาพที่ 4.46 วงจรการทำงานของระบบอกรสูบทำงานสองทาง โดยใช้วาล์วตั้งเวลา
หรือวาล์วหน่วงเวลาปกติปิด
ที่มา (ธิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 175)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.46 เมื่อ กด วาล์ว 1.2 ลมเข้า 14(Z) ทำให้ วาล์ว 1.1 เลื่อน ลม จึงเข้า ระบบอกรสูบ ทำให้ ลูกสูบเคลื่อนที่ออก ขณะที่ ลมเข้า ระบบอกรสูบ ลมส่วนหนึ่งจะ ไปเข้า 12(Z) ของ วาล์ว ตั้งเวลา 1.3 (วาล์ว 3/2 ปกติปิดจะเลื่อนเปิดตามระยะเวลาที่ตั้ง) ทำให้ ลมผ่าน 1(P) ไป 2(A) เข้า 12(Y) ทำให้ วาล์ว 1.1 เลื่อนกลับ ลม จึงเข้า ระบบอกรสูบ ทำให้ ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ ซึ่งจะ เคลื่อนที่ออก ไปไม่ สุด ช่วง ชักก์ ได้ ถ้า ตั้งเวลา ให้ วาล์ว 1.3 ทำงานเร็ว

วงจรการทำงานของระบบอุกสูบทำงานสองทาง โดยใช้เวลาหรือเวลาหน่วง
เวลาปกติเปิดต่อร่วมกับเวลา 3/2 ปักติปิด เลื่อนด้วยกลไกลูกกลิ้งกด แสดงได้ดัง
ภาพที่ 4.47



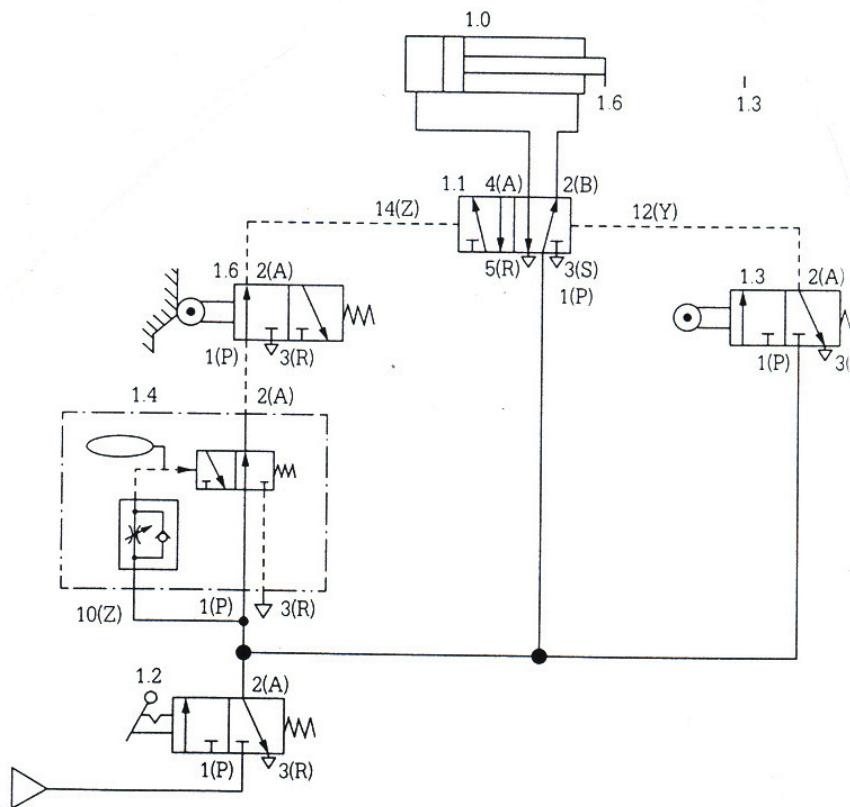
ภาพที่ 4.47 วงจรการทำงานของระบบอุกสูบทำงานสองทาง โดยใช้เวลาตั้งเวลาหรือเวลา
หน่วงเวลาปกติเปิดต่อร่วมกับเวลา 3/2 ปักติปิด เลื่อนด้วยกลไกลูกกลิ้งกด
ที่มา (จิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 176)

หลักการทำงาน

จากภาพที่ 4.47 เมื่อ กดเวลาค้างตำแหน่ง (3/2) 1.2 ลมจะไหลผ่านเวลาตั้งเวลาปกติ
เปิด 1.4 และเวลา (3/2) 1.6 (ถูกก้านสูบกด) และ 14(Z) ทำให้เวลา (5/2) 1.1 เลื่อน ลมจึงเข้า
กระบวนการอุกสูบ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออกอย่างช้าๆ (ลมจากด้านก้านสูบไหลผ่านเวลาปั๊บอัตราการไหล
ทางเดียว 1.02 ควบคุมลมด้านออก) (เวลา 1.6 เลื่อนกลับตำแหน่งปักติ) ไปเวลา (3/2) 1.3
ลมจึงเข้า 12(Z) ของเวลาตั้งเวลาปกติปิด (1.5) (เวลา 3/2 ปักติปิด จะเลื่อนปิด) เมื่อถึงกำหนดเวลา
ตั้งเวลา 1.5 เลื่อน ลมจะไหลผ่าน 1(P) ไป 2(A) เข้า 12(Y) ของเวลา (5/2) 1.1 เลื่อนกลับ ลม

จึงเข้ากระบวนการออกสูบ ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่กลับ ขณะที่ลมผ่านวาล์วตั้งเวลา 1.4 ลมส่วนหนึ่งจะไปเข้า 10(Z) ทำให้วาล์วภายในทำงานตามระยะเวลาที่ตั้ง (วาล์ว 3/2 ปกติเปิดเดือนปิด) ลมไม่สามารถไหลผ่านวาล์วตั้งเวลาได้ลูกสูบจึงไม่เคลื่อนที่ออก จะต้องกดวาล์ว (3/2) 1.2 กลับตำแหน่งปักดิปิก่อนซึ่งทำให้วาล์วตั้งเวลา 1.4 กลับตำแหน่งปักดิปิค แล้วจึงกดวาล์ว (3/2) 1.2 อีกครั้ง จะทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก

วงจรการทำงานของกระบวนการส่องทางโดยใช้วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาทั้งสองชนิดต่อร่วมกับวาล์ว 3/2 ปกติปิด เลื่อนด้วยกลไกลูกกลิ้งกด แสดงได้ดังภาพที่ 4.48



ภาพที่ 4.48 วงจรการทำงานของกระบวนการส่องทางโดยใช้วาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลาทั้งสองชนิดต่อร่วมกับวาล์ว 3/2 ปกติปิด เลื่อนด้วยกลไกลูกกลิ้งกด
ที่มา (ธิตารีย์ ณมยา, 2546, หน้า 177)

หลักการทำงาน

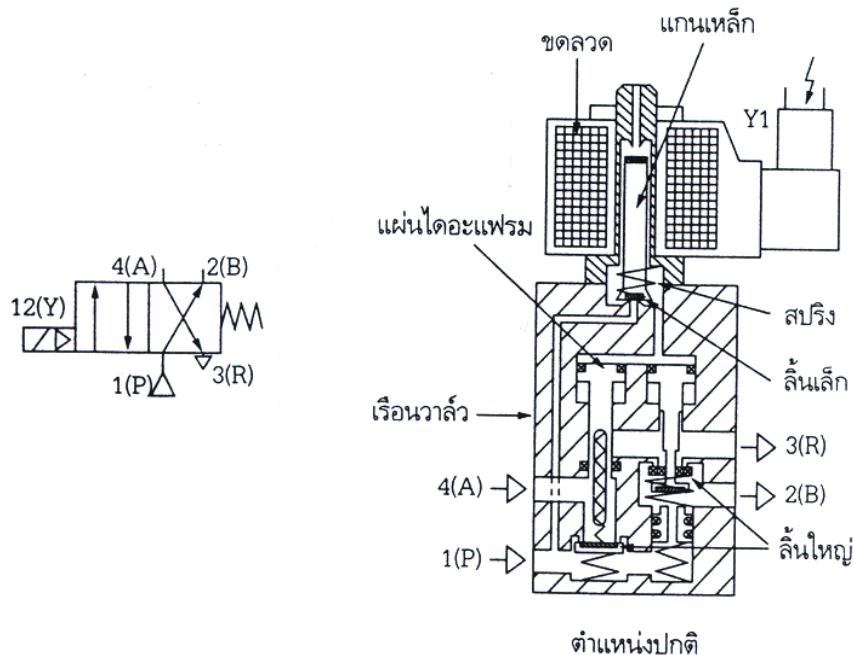
จากภาพที่ 4.48 เมื่อโยก瓦ล์ว้างตำแหน่ง (3/2) 1.2 ลมจะผ่านวาล์วตั้งเวลาปกติเปิด 1.4 และวาล์ว (3/2) 1.6 (ถ้าก้านสูบกด) เมื่อลมเข้า 14(Z) วาล์ว (5/2) 1.1 เลื่อน ลมเข้าระบบออกสูบ ลูกสูบจะเคลื่อนที่ออกไปด้านขวา (3/2) 1.3 ทำให้วาล์ว 1.6 เลื่อนกลับตำแหน่งปิด ขณะที่ลมไหลด ผ่านวาล์วตั้งเวลา 1.4 ลมส่วนหนึ่งจะเข้าไป 10(Z) ทำให้วาล์วภายในทำงานตามระยะเวลาที่ตั้ง (วาล์ว 3/2 ปกติเปิด เลื่อนปิด) ลมจึงไม่สามารถไหลดผ่านวาล์วตั้งเวลาได้ เมื่อวาล์ว 1.1 เลื่อนกลับด้านขวา (3/2) 1.3 ลูกสูบจึงเคลื่อนที่กลับมากดดาวล์ 1.6 แต่ลูกสูบไม่สามารถเคลื่อนที่ออกอีกรึ่งๆ ได้ เพราะวาล์วตั้งเวลา 1.4 ทำงาน ลมจึงผ่านไม่ได้ ถ้าต้องการให้ลูกสูบเคลื่อนที่ต้องโยกวาล์ว 1.2 กลับ ตำแหน่งปกติปิด และทำให้วาล์วตั้งเวลา 1.4 กลับตำแหน่งปกติเปิด แล้วจึงโยกวาล์ว 1.2 อีกรึ่งๆ จะทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออก

สรุป

วาล์วในระบบนิวแมติกส์จะทำหน้าที่ควบคุมอุปกรณ์ทำงานในระบบให้มีความสะดวกและปลอดภัย ในการควบคุมการทำงานของระบบสามารถแบ่งออกเป็น 4 ประเภท คือ วาล์วควบคุมทิศทาง จะทำหน้าที่ควบคุมลมอัดให้ไหลดผ่านวาล์วไปในทิศทางที่ต้องการ เป็นตัวเปิดหรือปิดให้ระบบออกสูบทำงานหรือควบคุมอัตราการไหลดของลมอัด ทำให้ลูกสูบเคลื่อนที่ออกและเคลื่อนที่กลับ ส่วนวาล์วควบคุมอัตราการไหลดเป็นวาล์วควบคุมปริมาณลมให้ไหลดผ่านได้น้อยกว่าปริมาณปกติจะมีลักษณะการทำงานได้ 2 ชนิด คือ วาล์วควบคุมอัตราการไหลดชนิดปรับได้และปรับไม่ได้ ทางด้านวาล์วควบคุมความดันนี้เป็นวาล์วควบคุมความดัน ทางด้านใช้งานให้มีค่าคงที่ตามต้องการ ส่วนวาล์วปิด เปิดและวาล์วผสมจะมีหน้าที่การปิดและการเปิดทางไหลดของลมท่านั้น

แบบฝึกหัด

1. จงยกตัวอย่างพร้อมเขียนภาพของวาล์วควบคุมทิศทางมาให้เข้าใจ
2. วาล์วควบคุมอัตราการ ให้ลงแบบตามโครงสร้างและลักษณะการทำงานได้กี่ชนิด
3. จงอธิบายหน้าที่ของวาล์วควบคุมความดัน พร้อมยกตัวอย่างมาให้เข้าใจ
4. จงอธิบายถึงหน้าที่ของวาล์ปิด - เปิด พร้อมยกตัวอย่างมาให้เข้าใจ
5. จากภาพจะอธิบายหลักการทำงานของวาล์ว 4/2



ตัวแทนงปกติ

6. จงอธิบายจังการควบคุมการทำงานในระบบนิวแมติกส์มาให้เข้าใจ
 - 6.1 การควบคุมโดยทางตรง (direct control)
 - 6.2 การควบคุมโดยทางอ้อม (indirect control)
7. นิวแมติกส์ ริตสวิตซ์ หมายถึงอะไร และมีหลักการทำงานอย่างไร
8. ฉีกวนซ์วาล์วหรือวาล์วจัดลำดับ (sequence valve) มีหน้าที่และหลักการทำงานอย่างไร
9. วาล์วชนิดใดใช้ควบคุมกระบวนการอุตสาหกรรมเคลื่อนที่กลับอย่างรวดเร็ว
10. หน้าที่ของวาล์วตั้งเวลาหรือวาล์วหน่วงเวลา มีหน้าที่อะไร

เอกสารอ้างอิง

- ธีราเรีย์ ณมยา. (2546). **นิวแมติกส์และนิวแมติกส์ไฟฟ้าเบื้องต้น.** กรุงเทพฯ: สมาคมส่งเสริมเทคโนโลยี (ไทย-ญี่ปุ่น).
- ณรงค์ ตันชีวงศ์. (2547). **นิวแมติกส์อุตสาหกรรม (พิมพ์ครั้งที่ 3).** กรุงเทพฯ: สมาคมส่งเสริมเทคโนโลยี (ไทย-ญี่ปุ่น).
- ธนธรรม แต้วตันนา. (2541). **นิวแมติกส์อุตสาหกรรม. ปทุมธานี:** คณะวิศวกรรมศาสตร์มหาวิทยาลัยศรีนครินทร์.
- บี แทค. (2530). **วงจรและการทดลองนิวแมติกส์.** กรุงเทพฯ: เสริมวิทย์บรรณาการ.
- ประวิตร ลิมปะวัฒนา. (2540). **นิวแมติกส์.** กรุงเทพฯ: จีเอ็คยูเคชั่น.
- ปานเพชร ชินนิทร และขวัญชัย สินทิพย์สมบูรณ์. (2542). **นิวแมติกอุตสาหกรรม.** กรุงเทพฯ: สถาบันเทคโนโลยีราชมงคล.
- มนูญ ชื่นชม. (2544). **นิวแมติกส์ไฟฟ้าเบื้องต้น (พิมพ์ครั้งที่ 9).** กรุงเทพฯ: สมาคมส่งเสริมเทคโนโลยี (ไทย-ญี่ปุ่น).
- มงคล ออาทิภานุ. (2541). **นิวแมติกส์ 1.** กรุงเทพฯ: ไทยวัฒนาพาณิช.
- เอลเว่ (ประเทศไทย) จำกัด, บริษัท. (ม.ป.ป.). **Experimental manual:advanced electropneumatics.** กรุงเทพฯ: ม.ป.ท.
- _____ (ม.ป.ป.). **Experimental manual:basic electropneumatics.** กรุงเทพฯ: ม.ป.ท.
- Bosch. (n.d.). **Bosch didactics.** n.p.: n.p.